



2) Die Flächengeschwindigkeit ist proportional zu  $\Omega(\gamma, \dot{\gamma})$  (1)

$$\frac{d}{dt} \Omega(\gamma, \dot{\gamma}) = \underbrace{\frac{\partial \Omega}{\partial \dot{\gamma}}}_{=0} + \underbrace{\frac{\partial \Omega}{\partial \gamma}}_{=0, \text{ da } \ddot{\gamma} \propto \gamma} \quad (2)$$

3) Platte mit Flächenladungsdichte  $\sigma = \sigma_0 [dx \wedge dy, R]$

$\leadsto D = \frac{\sigma}{2} \left| \begin{array}{c} \sigma \\ \leftarrow \rightarrow \\ \leftarrow \rightarrow \end{array} \right. \leadsto D = \frac{\sigma}{2} \left| \begin{array}{c} \sigma \\ \leftarrow \rightarrow \\ \leftarrow \rightarrow \end{array} \right. \leadsto D = 0 \left| \begin{array}{c} \sigma \\ \leftarrow \rightarrow \\ \leftarrow \rightarrow \end{array} \right. \left| \begin{array}{c} -\sigma \\ \leftarrow \rightarrow \\ \leftarrow \rightarrow \end{array} \right. \leadsto D = 0$

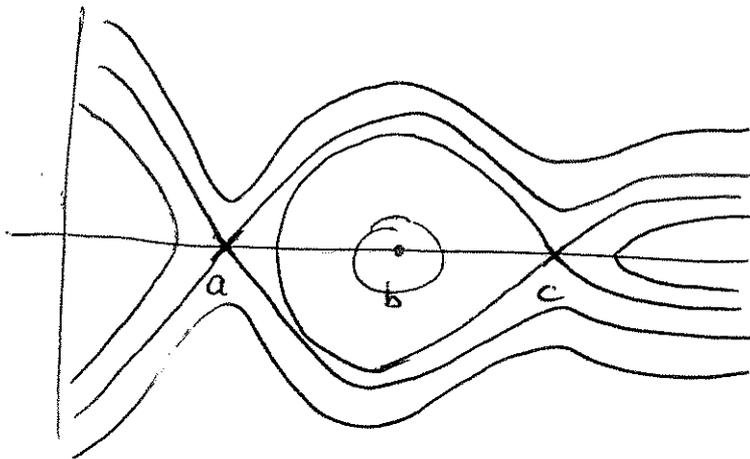
$\leadsto E = 0 \left| \begin{array}{c} \leftarrow \rightarrow \\ \leftarrow \rightarrow \end{array} \right. \left| E = 0$

$E = \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} dz$  (2)

$\leadsto \text{Spannung } U = \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} d = \frac{Q}{A \epsilon_0} d \leadsto \frac{C}{A} = \frac{\epsilon_0}{d}$  (1)

① für Visualisierung

4)



(3)

$\rightarrow \text{Teil B} -$

5) a)  $\Delta = -\partial C d$

$$M(\partial) = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \leadsto M(\Delta) = \begin{pmatrix} -C_\alpha & C_\alpha & 0 \\ C_\alpha & -(C_\alpha + C_\beta) & C_\beta \\ 0 & C_\beta & C_\beta \end{pmatrix} \quad (2)$$

b)  $\varphi^{(i)} = 0$   $\Phi^{(b)}$  vorgegeben

Mögliche Wahl:  $\varphi(B) = 0$ ,  $\Phi(A) = 0$ ,  $\Phi(C) \neq 0$  fest (1)

c)  $(-\Delta_{\text{int}} G)(\cdot, p) = 1$  für alle inneren Knoten  $p$

$G(A, B) = 0$  falls  $A \in B$  am Rand (1)

$G(A, p)$  ist das el. Potential in  $A$  wenn in  $p$  eine Einheitsladung sitzt und der Rand geerdet ist.

d) Hier:  $M(-\Delta_{\text{int}}) = C_\alpha + C_\beta \leadsto G(B, B) = \frac{1}{C_\alpha + C_\beta}$  (1)

e)  $M(\Delta) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{C_\alpha + C_\beta} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{C_\alpha}{C_\alpha + C_\beta} \\ -1 \\ \frac{C_\beta}{C_\alpha + C_\beta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_A(B) \\ -1 \\ k_C(B) \end{pmatrix}$  (1)

$$\Phi^{(b)}(B) = \underbrace{\Phi(A)}_0 k_A(B) + \Phi(C) k_C(B) = \frac{C_\beta}{C_\alpha + C_\beta} \Phi(C) \quad (1)$$

f)  $\varphi = M(\Delta) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{C_\beta}{C_\alpha + C_\beta} \\ 1 \end{pmatrix} \Phi(C) = \frac{C_\alpha C_\beta}{C_\alpha + C_\beta} \Phi(C) \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  (1)  
 $= C_{\text{ges}}$

$$6) \quad H = \frac{1}{2} (\dot{q}_1, \dot{q}_2) \underbrace{\begin{pmatrix} m & 0 \\ 0 & m \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} \dot{q}_1 \\ \dot{q}_2 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} (q_1, q_2) \underbrace{\begin{pmatrix} 2k & -k \\ -k & 2k \end{pmatrix}}_B \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix} \quad (1)$$

char. Frequenzen:  $0 = \det(B - \lambda A) = \begin{vmatrix} 2k - \lambda m & -k \\ -k & 2k - \lambda m \end{vmatrix} \quad (2)$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 = \frac{k}{m} \vee \lambda_2 = \frac{3k}{m}$$

Normalschwingungen:

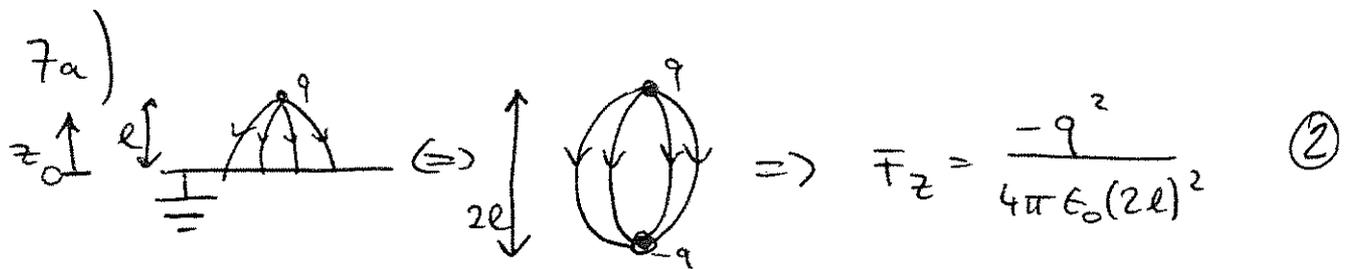
zu  $\lambda_1$ :  $(Q_1, Q_2) \begin{pmatrix} k & -k \\ -k & k \end{pmatrix} = (0, 0) \quad (2)$

$$Q_1 := 1 \rightarrow Q_2 = 1 \quad \left| \begin{array}{c} \text{monoton} \\ \rightarrow \rightarrow \end{array} \right.$$

zu  $\lambda_2$ :  $(Q_1, Q_2) \begin{pmatrix} -k & -k \\ -k & -k \end{pmatrix} = (0, 0) \quad (2)$

$$Q_1 := 1 \rightarrow Q_2 = -1 \quad \left| \begin{array}{c} \text{monoton} \\ \rightarrow \leftarrow \end{array} \right.$$

7a)

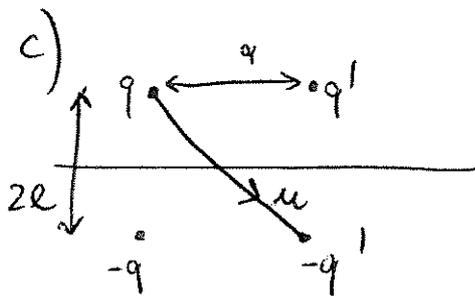


$$\bar{F}_z = \frac{-q^2}{4\pi\epsilon_0(2l)^2} \quad (2)$$

b) In der linken Anordnung ist  $D_{z < 0} = 0$ , laut Anschlussbedingung springt zudem die Tangentialkomponente von  $D$  um  $\sigma$ .

In der  $x$ - $y$ -Ebene hat man in der rechten Anordnung

$$D = -2 \cdot \frac{q}{4\pi} \frac{1}{(x^2 + y^2 + l^2)^{3/2}} (= \sigma) \quad (3)$$



$$\|u\| = (4l^2 + a^2)$$

$$I^1(\hat{u}) = \frac{a dx - 2l dz}{\|u\|}$$

$$\Rightarrow 4\pi\epsilon_0 \bar{F} = \frac{-q^2}{4l^2} dz - \frac{qq'}{a^2} dx + \frac{qq'}{u^2} \frac{a dx - 2l dz}{\|u\|} \quad (2)$$

$$\Leftrightarrow \bar{F} = \dots$$

$$8) a) \quad J_{ij} q_k = e_i(q_k)_j - e_j(q_k)_i$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow I(J_{yz}, J_{yz}) &= \sum_k m_k \langle J_{yz} q_k, J_{yz} q_k \rangle \\ &= \sum_k m_k \langle e_y(q_k)_z - e_z(q_k)_y, e_y(q_k)_z - e_z(q_k)_y \rangle \\ &= \sum_k m_k ((q_k)_z^2 + (q_k)_y^2) \equiv \sum_k m_k (x_k^2 + y_k^2) \end{aligned}$$

$$I(J_{yz}, J_{xz}) = \sum_k m_k (-x_k y_k) \quad \text{analog} \quad (2)$$

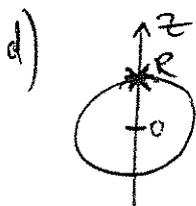
b) Wähle die Koordinaten so, dass  $e_z$  orthogonal zur Symmetrieebene ist und bezeichne die Spiegelung an der Symmetrieebene mit  $S$ .

$$z\text{-Koordinate des Schwerpunkts: } \int_V z \rho = \int_{S(V)} z \rho = \int_V S^*(z \rho) = - \int_V z \rho = 0$$

$$\text{Aus denselben Gründen ist } \int_V x z \rho = \int_V y z \rho = 0 \quad (3)$$

c) Die Argumentation aus b) trifft auf alle Koordinatenebenen zu  $\Rightarrow I$  hat bzgl jeder ONB eine diagonale Matrixdarstellung. Aus Symmetriegründen gibt es nur ein Hauptträgheitsmoment.

$$\begin{aligned} I_z &= \int_V (x^2 + y^2) \rho \, dx \, dy \, dz = \int_0^R \int_0^{2\pi} \int_0^h (r^2 \sin^2 \theta) \cdot r^2 \sin \theta \, dr \, d\varphi \, d\theta \\ &= \int_0^h \frac{1}{5} R^5 \cdot \frac{4}{3} \cdot 2\pi \, dz = \frac{2}{5} M R^2 \quad (2) \end{aligned}$$



$\leadsto$   
Satz  
von Steiner

$$M(I) = I_z \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} M R^2 & & \\ & M R^2 & \\ & & 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$g) a) \begin{matrix} m_1 \langle \ddot{r}_1, - \rangle = \bar{F} \\ m_2 \langle \ddot{r}_2, - \rangle = -\bar{F} \end{matrix} \quad ] \oplus \rightsquigarrow \underbrace{\langle m_1 \ddot{r}_1 + m_2 \ddot{r}_2, - \rangle}_{= M \ddot{r}} = 0 \quad (2)$$

b) durch  $m_i$  teilen und Differenz bilden:

$$\langle \ddot{q}, - \rangle = \left( \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2} \right) \bar{F} \quad (2)$$

$$\Leftrightarrow \langle m \ddot{q}, - \rangle = \bar{F} \quad \text{mit } m = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

$$c) L = p \otimes \dot{q} - \mathcal{I}(q) \otimes \mathcal{I}^{-1}(p)$$

$$\Rightarrow L \dot{r}_1 = p \left\langle \dot{q}, \frac{q}{\|q\|} \right\rangle - \mathcal{I}(q) \left\langle \mathcal{I}^{-1}(p), \frac{q}{\|q\|} \right\rangle$$

$$= \|q\| p - \mathcal{I}(q) \left\langle \underbrace{\mathcal{I}^{-1}(p_{\parallel}) + \mathcal{I}^{-1}(p_{\perp})}_{= \frac{p_{\parallel}}{\|p_{\parallel}\|} \frac{q}{\|q\|}}, \frac{q}{\|q\|} \right\rangle$$

$$= \|q\| p - \|p_{\parallel}\| \mathcal{I}(q)$$

$$= p_{\perp} + p_{\parallel}$$

$$= \|q\| \|p_{\perp}\| \frac{p_{\perp}}{\|p_{\perp}\|} + \|q\| p_{\parallel} - \|p_{\parallel}\| \mathcal{I}(q)$$

$$d) E_{gs} = \frac{|p|^2}{2m} + \phi(|q|) = \frac{\|p_{\parallel}\|^2}{2m} + \frac{\|p_{\perp}\|^2}{2m} + \phi(\|q\|)$$

$$= \frac{\|p_{\parallel}\|^2}{2m} + \underbrace{\frac{|L|^2}{2m\|q\|^2} + \phi(\|q\|)}_{= V_{\text{eff}}}$$

$$= \frac{m}{2} \dot{r}^2 + V_{\text{eff}}(r)$$

$$\uparrow$$

$$\|p_{\parallel}\| = m \dot{r}, \quad r = \|q\|$$

(2)