

## Partielle Differenzialgleichungen

Erinnerung: "gewöhnliche" DGL  $\left\{ \begin{array}{l} \text{k-ter Ordnung} \\ \text{bestimmt Funktion } \gamma(x) \end{array} \right.$   
in einer Variablen  $x$  durch Relation von  $x$ ,  $\gamma(x)$   
und Ableitungen  $\frac{\partial \gamma(x)}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial^2 \gamma(x)}{\partial x^2}$ , ...,  $\frac{\partial^k \gamma(x)}{\partial x^k}$

z. B. DGL 1. Ordnung:  $\frac{\partial \gamma(x)}{\partial x} = f(\gamma(x), x)$

2. Ordnung:  $\frac{\partial^2 \gamma(x)}{\partial x^2} = f(\gamma(x), \frac{\partial \gamma(x)}{\partial x}, x)$

$h$ -ter Ordnung:  $\frac{\partial^h \gamma(x)}{\partial x^h} = f(\gamma(x), \frac{\partial \gamma(x)}{\partial x}, \dots, \frac{\partial^{h-1} \gamma(x)}{\partial x^{h-1}}, x)$

alternative Formulierung:

DGL 1. Ordnung:  $\bar{F}(\gamma, \frac{\partial \gamma}{\partial x}, x) = 0$

2. Ordnung:  $\bar{F}(\gamma, \frac{\partial \gamma}{\partial x}, \frac{\partial^2 \gamma}{\partial x^2}, x) = 0$  etc.

Verallgemeinerung: partielle DGL  $h$ -ter Ordnung bestimmt Funktion  $\gamma(\vec{x})$  in  $n$  Variablen  $\vec{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  durch Relation von  $\vec{x}$ ,  $\gamma(\vec{x})$  und partiellen Ableitungen

$$\frac{\partial \gamma(\vec{x})}{\partial x_i}, \quad \frac{\partial^2 \gamma(\vec{x})}{\partial x_i \partial x_j}, \quad \dots, \quad \frac{\partial^h \gamma(\vec{x})}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_h}}.$$

Wir schreiben allgemein:

partielle DGL 1. Ord.:

$$\bar{F}(\gamma(\vec{x}), \left\{ \frac{\partial \gamma(\vec{x})}{\partial x_i} \right\}_{i=1, \dots, n}, \vec{x}) = g(\vec{x})$$

partielle DGL 2. Ord.:

$$F\left(\gamma(\vec{x}), \left\{ \frac{\partial \gamma(\vec{x})}{\partial x_i} \right\}_{i=1, \dots, n}, \left\{ \frac{\partial^2 \gamma(\vec{x})}{\partial x_i \partial x_j} \right\}_{i, j=1, \dots, n}, \vec{x}\right) = g(\vec{x})$$

etc.

eine partielle DGL heißt linear g.d.u.  $F$  linear in  $\gamma$  ist, d.h.

$$1) \quad F\left(\gamma + \tilde{\gamma}, \left\{ \frac{\partial(\gamma + \tilde{\gamma})}{\partial x_i} \right\}_i, \dots, \vec{x}\right) \\ \stackrel{!}{=} F\left(\gamma, \left\{ \frac{\partial \gamma}{\partial x_i} \right\}_i, \dots, \vec{x}\right) + F\left(\tilde{\gamma}, \left\{ \frac{\partial \tilde{\gamma}}{\partial x_i} \right\}_i, \dots, \vec{x}\right)$$

$$2) \quad F\left(\lambda \gamma, \left\{ \frac{\partial \lambda \gamma}{\partial x_i} \right\}_i, \dots, \vec{x}\right) \stackrel{!}{=} \\ \lambda F\left(\gamma, \left\{ \frac{\partial \gamma}{\partial x_i} \right\}_i, \dots, \vec{x}\right)$$

eine lineare partielle DGL heißt homogen g.d.u.  $g(\vec{x}) = 0$ .

Offenbar gilt:

sind  $\gamma(\vec{x})$  und  $\tilde{\gamma}(\vec{x})$  Lösungen einer homogenen, linearen partiellen DGL, so auch

$$\gamma(\vec{x}) + \tilde{\gamma}(\vec{x}) \quad \text{und} \quad \lambda \gamma(\vec{x}) \quad ;$$

d.h. die Lösungen einer homog., linearen partiellen DGL

bilden einen Vektorraum. (Physik: "Superpositionsprinzip")

Beispiel: 1D-Wellengleichung  $\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0$   
ist linear und homogen (vgl. Übungsaufgabe 3)

→ mit  $f_+(x, t) = u_+(x - ct)$  und  
 $f_-(x, t) = u_-(x + ct)$

auch  $h(x, t) := u_+(x - ct) + u_-(x + ct)$

Lösung der Wellengleichung.

### Separationsansatz

für lineare part. DGLen. am Beispiel der PDGL

$$y + a \frac{\partial y}{\partial x_1} + b \frac{\partial y}{\partial x_2} = 0 \quad (1)$$

Ansatz für Lsg:  $y(x_1, x_2) = u(x_1) v(x_2)$

in (1) eingesetzt ergibt

$$u v + a u' v + b u v' = 0$$

nach Division durch  $u v$  erhalten wir

$$1 + a \frac{u'(x_1)}{u(x_1)} = -b \frac{v'(x_2)}{v(x_2)} \quad (2)$$

Gleichung gilt für alle  $(x_1, x_2) \in D$  (Definitionsbereich der Lösung); da linke Seite von (2) nur von  $x_1$  und rechte Seite nur von  $x_2$  abhängt ("Separation"), folgt, dass

$$1 + a \frac{u'(x_1)}{u(x_1)} = C' = -b \frac{v'(x_2)}{v(x_2)} \quad (3)$$

wobei  $C'$  konstant!

Γ etwas formaler: definiere Fkt.  $w(x_1, x_2)$  durch

$$w(x_1, x_2) := -b \frac{v'(x_2)}{v(x_2)} ;$$

dann offenbar  $\frac{\partial w}{\partial x_1}(x_1, x_2) = 0$  ; nach (2)

gilt aber auch  $w(x_1, x_2) = 1 + a \frac{u'(x_1)}{u(x_1)}$ ,

weshalb  $\frac{\partial w}{\partial x_2}(x_1, x_2) = \frac{\partial}{\partial x_2} \left( 1 + a \frac{u'(x_1)}{u(x_1)} \right) = 0$ .

Also  $\text{grad } w = \begin{pmatrix} \frac{\partial w}{\partial x_1} \\ \frac{\partial w}{\partial x_2} \end{pmatrix} = \vec{0}$  und somit

$w$  konstant.

Aus (3) erhalten wir zwei gewöhnliche DGL zur Bestimmung von  $u(x_1)$  und  $v(x_2)$ :

$$(i) \quad 1 + a \frac{u'(x_1)}{u(x_1)} = C' \quad \Leftrightarrow \quad u'(x_1) = \frac{C'-1}{a} u(x_1)$$

$$(ii) \quad -b \frac{v'(x_2)}{v(x_2)} = C' \quad \Leftrightarrow \quad v'(x_2) = -\frac{C'}{b} v(x_2)$$

mit Lösungen

$$u(x_1) = u_0 e^{\frac{C'-1}{a} x_1}, \quad v(x_2) = v_0 e^{-\frac{C'}{b} x_2}$$

$$\rightarrow \quad \underbrace{Y(x_1, x_2)} = \underbrace{u(x_1)}_{u_0} \underbrace{v(x_2)}_{v_0} = u_0 v_0 e^{\frac{C'-1}{a} x_1} e^{-\frac{C'}{b} x_2}$$

ist Lösung der PDGL (1) ✓