

Linearform, Dualraum, duale Basis, duale Abbildung

V sei Vektorraum über $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ oder $\mathbb{K} = \mathbb{C}$

Linearform α auf $V \equiv$ lin. Abb. $\alpha: V \rightarrow \mathbb{K}$
 $v \mapsto \alpha v$

Dualraum V^* zu $V \equiv \mathcal{L}(V, \mathbb{K})$: VR der Linearformen auf V

Satz / Def.

Ist $B = (b_1, \dots, b_n)$ Basis von V , so gibt es eindeutig bestimmte duale Basis $B^* = (b_1^*, \dots, b_n^*)$ von V^* derart, dass

$$b_i^* b_j = \delta_{ij} \quad (1)$$

• durch (1) lin. Abb. $b_i^*: V \rightarrow \mathbb{K}$ auf Basis B bestimmt und damit eindeutig festgelegt.

• B^* vollständig: für $\alpha \in V^*$ setze $\alpha_i := \alpha b_i$; dann

$$\alpha = \alpha_1 b_1^* + \dots + \alpha_n b_n^* ,$$

denn $(\alpha_1 b_1^* + \dots + \alpha_n b_n^*) b_i \stackrel{(1)}{=} \alpha_i = \alpha b_i$ für $i=1, \dots, n$.

• B^* linear unabhängig:

$$\text{gelle } \lambda_1 b_1^* + \dots + \lambda_n b_n^* = 0_{V^*} \quad (: V \rightarrow \mathbb{K}, v \mapsto 0)$$

$$\text{dann } 0 = 0_{V^*} b_i = (\lambda_1 b_1^* + \dots + \lambda_n b_n^*) b_i \stackrel{(1)}{=} \lambda_i$$

$$\text{also } \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0 .$$

insbesondere

$$\dim V = \dim V^*$$

→ Isomorphismus (\equiv biject., lin. Abb.) $\psi_B: V \rightarrow V^*$

gegeben durch $b_i \xrightarrow{\psi_B} b_i^*$

Beispiel

$V = \mathbb{R}^n$ mit Standardbasis $B = (e_1, \dots, e_n)$;

$$e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow i. \text{ Zeile}$$

↳ Dualraum $V^* = \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) \equiv \mathcal{M}(1 \times n, \mathbb{R})$

duale Basis B^* zu B : $B^* = (e_1^T, e_2^T, \dots, e_n^T)$

$$(\text{denn } e_i^T e_j = \langle e_i, e_j \rangle_{\mathbb{R}^n} = \delta_{ij})$$

Isomorphismus: $\psi_B: e_i \mapsto e_i^T$

Duale Abbildung

V, W VRz über \mathbb{K} ; $A: V \rightarrow W$ linear;

die zu A duale Abbildung $A^*: W^* \rightarrow V^*$ ist definiert
 $\beta \mapsto A^* \beta$

durch

$$A^* \beta := \beta \circ A \quad (\in \mathcal{L}(V, \mathbb{K}))$$

Schematisch

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{A} & W \\ & \searrow A^* \beta = \beta \circ A & \downarrow \beta \\ & & \mathbb{K} \end{array}$$

Satz

B und B^* seien Basis von V und die dazuale Basis von V^* ,
entsprechend C und C^* Basis/duale Basis von W bzw. W^* .

Dann gilt:

$$\boxed{{}_{B^*} (A^*)_{C^*} = ({}_C A_B)^T}$$

┌ Beweis durch hinschreiben ... ┘

Notation in der Physik

- 1) duale Basisvektor wird durch hochgestellten Index gekennzeichnet;

statt b_i^* also b^i

→ (b_1, b_2, \dots, b_n) Basis von V

(b^1, b^2, \dots, b^n) duale Basis von V^*

- 2) Komponenten eines Vektors $v \in V$ bzgl. (b_1, \dots, b_n)
bekommen obere Indices:

$$v \in V = v^1 b_1 + v^2 b_2 + \dots + v^n b_n = \sum_{i=1}^n v^i b_i$$

mit Einsteinscher Summenkonvention

$$\boxed{v = v^i b_i}$$

- 3) Komponenten einer Linearform $\alpha \in V^*$ bzgl. b^1, \dots, b^n
bekommen untere Indices

$$v^* \in V^* \Rightarrow \boxed{\alpha = \alpha_1 b^1 + \alpha_2 b^2 + \dots + \alpha_n b^n = \sum_{i=1}^n \alpha_i b^i = \alpha_i b^i}$$

↑
E.S.K.

Beispiel: $\bullet \ b^i b_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 0 & : i \neq j \\ 1 & : i = j \end{cases}$

$\bullet \ v = v^i b_i, \quad \alpha = \alpha_j b^j$

$\rightarrow \alpha v = (\alpha_j b^j) (v^i b_i) = \alpha_j v^i \underbrace{b^j b_i}_{\delta_{ij}} = \alpha_i v^i$

für eine weitere Einführung in diese sog. "Tensorrechnung" siehe z.B. Arens et al., Mathematik

Verknüpfungen von Vektorräumen: Direkte Summe und Tensorprodukt

Direkte Summe zweier K -VRs V und W

$\cong K$ -VR mit

\bullet Menge $V \oplus W := \{ (v, w) \mid v \in V, w \in W \}$

(= $V \times W$ · kartesisches Produkt)

\bullet Addition

$$(v_1, w_1) + (v_2, w_2) := (v_1 + v_2, w_1 + w_2)$$

$\uparrow \qquad \qquad \qquad \uparrow \qquad \qquad \qquad \uparrow$
 $v \oplus w \qquad \qquad \qquad v \qquad \qquad \qquad w$

\bullet Skalarmultiplikation

$$\lambda(v, w) := (\lambda v, \lambda w)$$

allgemeiner: direkte Summe von N - K -VRen V_1, V_2, \dots, V_N

\equiv K -VR mit

• Menge $\bigoplus_{i=1}^N V_i \equiv V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_N$

$$=: \{ (v_1, v_2, \dots, v_N) \mid v_i \in V_i \}$$

• Addition

$$(v_1, v_2, \dots) + (u_1, u_2, \dots) := (v_1 + u_1, v_2 + u_2, \dots)$$

• Skalarmultiplikation

$$\lambda(v_1, v_2, \dots) := (\lambda v_1, \lambda v_2, \dots)$$

Konvention:

$$V \ni v \equiv (v, 0_W) \in V \oplus W$$

$$W \ni w \equiv (0_V, w) \in V \oplus W$$

$$\rightarrow \cdot v + w \equiv (v, 0_W) + (0_V, w) = (v, w)$$

• V K -VR von $V \oplus W$

• W K -VR von $V \oplus W$

• $V \cap W = \{ (0_V, 0_W) \} = \{ 0_{V \oplus W} \}$

\rightarrow (innere) direkte Summe zweier Untervektorräume V, W des VRs U wobei $V \cap W = \{ 0_U \}$ (sonst nicht definiert)

$$V \oplus W := V + W \equiv \{ v + w \mid v \in V, w \in W \}$$

Beispiele

- $\mathbb{R} \oplus \mathbb{R} = \{ (x, y) \mid x \in \mathbb{R}, y \in \mathbb{R} \} \cong \mathbb{R}^2$

$$(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

$$\lambda(x, y) = (\lambda x, \lambda y)$$

- $\underbrace{\mathbb{R} \oplus \mathbb{R} \oplus \dots \oplus \mathbb{R}}_{N \text{ mal}} \cong \mathbb{R}^N$

- V eukl./unitärer Raum, $U \subset V$ UVR

Orthogonales Komplement von U in V :

$$U^\perp := \{ v \in V \mid \langle v, u \rangle = 0 \text{ für alle } u \in U \}$$

offenbar $U \cap U^\perp = \{0_V\}$ und $U \oplus U^\perp = V$

Dimensionen

- $\dim(V \oplus W) = \dim V + \dim W$

- $\dim\left(\bigoplus_{i=1}^N V_i\right) = \sum_{i=1}^N \dim V_i$

Γ denn mit a_1, \dots, a_n Basis von V und b_1, \dots, b_m Basis von W ist offenbar

$$(a_1, 0_W), (a_2, 0_W), \dots, (a_n, 0_W), (0_V, b_1), (0_V, b_2), \dots, (0_V, b_m)$$

Basis von $V \oplus W \perp$