
Mathematische Methoden der Physik

8. Übung

Wintersemester 2008/09

Bitte schreiben Sie Ihren Namen und die Gruppennummer auf die erste Seite Ihrer Lösung.
Abgabe im Übungskasten am 09.12.2008 vor der Vorlesung

1. Partielle Ableitungen

5 Punkte

Die Zustandsgleichung für ideale Gase lautet $p \cdot V = nR \cdot T$. Zeigen Sie, daß für ideale Gase damit die Identität

$$\frac{\partial V}{\partial T} \frac{\partial T}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial V} = -1.$$

erfüllt ist. (Das naive Kürzen der Differentiale mit Ergebnis 1 führt also auf den Holzweg!)

2. Felder und totale Differentiale

10 + 5 Punkte

a) Berechnen Sie das elektrische Feld $\vec{E} = -\text{grad } \phi$ zu einem Dipolpotential

$$\phi(\vec{r}) = \frac{\vec{d} \cdot \vec{r}}{r^3},$$

für ein beliebiges Dipolmoment $\vec{d} = \begin{pmatrix} d_x & d_y & d_z \end{pmatrix}^t$. Prüfen Sie, daß $\Delta\phi = 0$.

b) Ein Teilchen bewege sich entlang einer Bahn $\vec{\gamma}(t) = \begin{pmatrix} \gamma_x(t) & \gamma_y(t) & \gamma_z(t) \end{pmatrix}^t$ in einem statischen Skalarfeld $\psi(x, y, z)$. Zeigen Sie, daß die zeitliche Änderung des Skalarfeldes am Teilchen gegeben ist, durch

$$\frac{d\psi_{\text{Teilchen}}}{dt} = (\text{grad } \psi) \cdot \dot{\vec{\gamma}}(t).$$

3. Wegintegrale

8 + 4 Punkte

a) Im \mathbb{R}^2 sei C_1 der Weg der den Graphen der Funktion $y = \sqrt{x}$ für $x \in [0; 1]$ beschreibt. Sei C_2 die Strecke von $(0, 0)$ nach $(1, 1)$. Ferner seien C_3 der Weg aus Strecken zusammengesetzte Weg $(0, 0) - (1, 0) - (1, 1)$ und C_4 entsprechend $(0, 0) - (0, 1) - (1, 1)$. Berechnen Sie das Wegintegral

$$\int_{C_i} \begin{pmatrix} 2xy - x^2 \\ x + y^2 \end{pmatrix} d\vec{r}$$

für alle $i = 1, 2, 3, 4$.

b) Sei C der Weg mit der Parametrisierung

$$\vec{c}(t) = \begin{pmatrix} t \\ \frac{1}{t} \\ -\frac{1}{t} \end{pmatrix} \quad t \in [\pi; 2\pi], \quad \text{und} \quad \vec{F} = \begin{pmatrix} \frac{1}{z} e^x \\ x^2 \sin \frac{1}{y} \\ x^3 \cdot e^x \end{pmatrix}$$

ein Vektorfeld. Berechnen Sie das Wegintegral von \vec{F} längs C .

4. Schwerpunkte

9 + 9 Punkte

Der Schwerpunkt eines Körpers ist der Ort, an dem man ihn unterstützen muß, damit er im Gleichgewicht bleibt. Er ist gegeben durch das Integral

$$\vec{r}_S = \frac{1}{M} \int_U \rho(\vec{r}) \cdot \vec{r} \, dV, \quad M = \int_U \rho(\vec{r}) \, dV.$$

Hierbei sind $\rho : \mathbb{R}^3 \supset U \rightarrow \mathbb{R}$ die Massendichte (welche außerhalb von U verschwindet), und M wie angegeben die Gesamtmasse des Körpers.

- a) Berechnen Sie den Schwerpunkt einer homogenen (Massendichte $\rho(x, y, z) = \rho_0$) Halbkugel H_R mit Radius R , spezifiziert durch

$$H_R = \left\{ \vec{r} = \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix}^t \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = R^2, z \geq 0 \right\}.$$

- b) Berechnen Sie den Schwerpunkt des Vollzylinders $Z_{r,h}$ mit Radius r und Höhe h

$$Z_{r,h} = \left\{ \vec{r} = \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix}^t \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = r^2, 0 \leq z \leq h \right\},$$

dessen Massendichte durch $\rho(x, y, z) = h - z$ beschrieben ist.