

Theoretische Physik I

apl. Prof. Dr. R. Bulla

WS 2019/20

Blatt 2: Abgabetermin: Dienstag, der 22.10.2019, 10:00

Aufgabe 1: Masse an einer Feder inkl. Schwerkraft

(6 Punkte)

Die Kraft auf einen Körper der Masse m im Schwerfeld, der an einer Feder mit Federkonstante k aufgehängt ist, ist gegeben durch

$$F(x) = -kx - mg . \quad (1)$$

a) Wie lautet die Newtonsche Bewegungsgleichung für diesen Fall? (1 Punkt)

Die allgemeine Lösung $x(t)$ der inhomogenen Differentialgleichung aus Teilaufgabe a) lässt sich schreiben als Summe der allgemeinen Lösung $x_h(t)$ der entsprechenden homogenen Differentialgleichung und einer speziellen Lösung $x_s(t)$ der inhomogenen Differentialgleichung.

b) Bestimme Sie $x_h(t)$, $x_s(t)$ und geben Sie das resultierende $x(t)$ an. (3 Punkte)

c) Die allgemeine Lösung $x(t)$ entspricht einer Oszillation um die Ruhelage x_0 des Potentials $V(x)$. Geben Sie $V(x)$ und x_0 an. (2 Punkte)

Aufgabe 2: Matrixmultiplikation, Drehmatrix

(7 Punkte)

a) Berechnen Sie das Produkt:

$$CBAB - 3CB$$

für die Matrizen:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} , \quad B = \begin{pmatrix} 4 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} , \quad C = (1 \ 3) .$$

(2 Punkte)

Die Drehmatrizen D_φ für eine Drehung um den Winkel φ in der zweidimensionalen Ebene sind gegeben durch:

$$D_\varphi = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} .$$

- b) Geben Sie die Matrix D_φ für folgende Winkel an: $\varphi_1 = 0$, $\varphi_2 = \pi/4$, $\varphi_3 = \pi/2$, $\varphi_4 = \pi$. (1 Punkt)
- c) Berechnen Sie $D_{\varphi_i} \vec{b}$ ($i = 1, \dots, 4$) für den Vektor \vec{b} mit $(\vec{b})^t = (1 \ 1)$. (1 Punkt)
- d) Zeigen Sie, dass für die transponierte Matrix D_φ^t gilt: $D_\varphi^t = D_\varphi^{-1}$. (1 Punkt)
- e) Die Hintereinanderausführung zweier Drehungen ist wieder eine Drehung. Zeigen Sie, dass entsprechend gilt: $D_\varphi D_{\bar{\varphi}} = D_{\varphi+\bar{\varphi}}$. (1 Punkt)
- f) Zeigen Sie für einen beliebigen Vektor \vec{r} mit $(\vec{r})^t = (a \ b)$, dass die Drehung dieses Vektors um den Winkel φ , d.h. $\vec{r}' = D_\varphi \vec{r}$, den Betrag des Vektors nicht ändert. (1 Punkt)

Aufgabe 3: δ -Funktion

(4 Punkte)

Für Integrale über die δ -Funktion gilt (unter anderem) die folgende Rechenregel:

$$\int_a^b \psi(x) \delta(x - x_0) dx = \begin{cases} \psi(x_0) & \text{falls } a < x_0 < b, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

($a < b$). Dabei ist $\psi(x)$ eine beliebige Funktion. Berechnen Sie mit Hilfe dieser Rechenregel die folgenden Integrale:

a)

$$\int_{-\infty}^{\infty} \exp(2x^2) \delta(x - 1) dx, \quad (1 \text{ Punkt})$$

b)

$$\int_{-\infty}^{\infty} (\cos(x) + \sin(x)) [\delta(x + \pi) + \delta(x - \pi)] dx, \quad (1 \text{ Punkt})$$

c)

$$\sum_{n=1}^{10} \int_{-2}^3 x^2 \delta(x - n + 1/2) dx, \quad (2 \text{ Punkte})$$

Aufgabe 4: Rotation

(3 Punkte)

a) Berechnen Sie die Rotation des Vektorfelds

$$\vec{A}(\vec{r}) = \begin{pmatrix} xy \\ z - x \\ x + z \end{pmatrix}. \quad (1 \text{ Punkt})$$

b) Beweisen Sie für allgemeine skalare Felder $\varphi(\vec{r})$ und Vektorfelder $\vec{A}(\vec{r})$ die Gleichung:

$$\vec{\nabla} \times (\varphi \vec{A}) = \varphi \vec{\nabla} \times \vec{A} - \vec{A} \times \vec{\nabla} \varphi.$$

(2 Punkte)