

---

# Klassische Theoretische Physik I

## Blatt 4

---

SS 2015

**Abgabe:** 05.05.

**Besprechung:** 07.05. in den Übungsgruppen

**Website:** <http://www.thp.uni-koeln.de/~dwieczor/ktpi15>

### 13. Generatoren der Drehgruppe

Der in der Vorlesung verwendete Isomorphismus  $\text{End}(V) \simeq V \otimes V^*$  kam in der Vorlesung über mathematische Methoden bereits mehrmals implizit zum Zuge: Die lineare Abbildung

$$L : U \rightarrow V, u \mapsto (\vartheta_1(u) - \vartheta_2(u))f_1 + 3\vartheta_2(u)f_3$$

aus der ersten Prüfung entspricht beispielsweise dem Tensor

$$f_1 \otimes (\vartheta_1 - \vartheta_2) + 3f_3 \otimes \vartheta_2 \in V \otimes V^* .$$

Zeigen Sie, dass jedes  $X \in V \otimes V^*$  der Form

$$X = u \otimes \mathcal{I}(u') - u' \otimes \mathcal{I}(u)$$

mit  $u, u' \in V$  folgende Gleichung löst:

$$\langle Xv, v' \rangle + \langle v, Xv' \rangle = 0 \quad \forall v, v' \in V .$$

### 14. Kepler-Problem

Die Radialkomponente  $r$  der Relativkoordinate im Zweikörperproblem mit Zentralkraft genügt der Gleichung

$$E = \frac{m}{2} \dot{r}^2 + V(r) , \quad \text{wobei } V(r) = U(r) + \frac{l^2}{2mr^2} .$$

$E$  ist die Energie,  $l$  der Drehimpuls der Relativbewegung.

a) Diskutieren Sie kurz anhand einer Skizze des effektiven Potentials  $V(r)$  die Bahnen im Keplerpotential  $U(r) = -\alpha/r$  ( $\alpha > 0$ ).

b) Berechnen Sie die Bahnkurven  $r(\varphi)$  im Keplerpotential für  $E < 0$  ausgehend von der DGL (vgl. Vorlesung)

$$\frac{d\varphi}{dr} = \frac{l}{\sqrt{2m}} \frac{1}{r^2 \sqrt{E - V(r)}} .$$

Tipp: Substituieren Sie  $r = 1/u$ .

c) Wie b), jedoch mit dem Potential

$$U(r) = -\frac{\alpha}{r} + \frac{\beta}{r^2} , \quad \alpha, \beta > 0 .$$

Um welchen Winkel verlagert sich das Perizentrum je Umlauf?

## 15. Drittes Kepler'sches Gesetz

Nach dem dritten Kepler'schen Gesetz verhalten sich die quadrierten Umlaufzeiten  $T^2$  der Planeten wie die Kuben ihrer großen Halbachsen  $a^3$ , d.h.  $T^2/a^3$  nimmt für alle Planeten des Sonnensystems den gleichen Wert an. Eine leicht abgeschwächte Version dieses Gesetzes kann ohne großen Aufwand mit einem Skalenargument gezeigt werden, wie wir in dieser Aufgabe erörtern wollen.

Eine spezielle Lösung  $\vec{r}(t)$  der Bewegungsgleichung

$$\frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = -\frac{\alpha}{|\vec{r}|^3}\vec{r}$$

liefert durch geeignetes Umskalieren eine Schar von Lösungen

$$\vec{r}_s(t) = s\vec{r}(s^{-3/2}t), \quad s > 0,$$

die jeweils dieselbe Exzentrizität  $\epsilon$  wie  $\vec{r}(t)$  besitzen.

a) Verifizieren Sie, dass  $\vec{r}_s(t)$  tatsächlich eine Lösung der Bewegungsgleichung ist.

b) Zeigen Sie, dass Umlaufzeit  $T_s$  und große Halbachse  $a_s$  einer Bahn  $\vec{r}_s(t)$  durch

$$T_s = s^{3/2}T_1 \quad \text{und} \quad a_s = sa_1$$

gegeben sind, wobei  $T_1$  und  $a_1$  Umlaufzeit und große Halbachse der ursprünglichen Bahn  $\vec{r}(t)$  sind. Was folgt hieraus für  $T_s^2/a_s^3$ ?

c) Formulieren und beweisen Sie ein analoges Gesetz für Bahnen im Potential  $U(r) = -\alpha/r^h$  mit  $h > 0$ .

## 16. Drehimpuls bei verschwindendem Gesamtimpuls

Zeigen Sie, dass für ein  $N$ -Körpersystem der Drehimpuls  $L$  von der Wahl des Bezugspunktes  $o$  unabhängig ist, wenn der Gesamtimpuls  $P$  verschwindet.

## 17. $SO_2$

Zeigen Sie, dass die Menge

$$\left\{ \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix} \mid \phi \in [0, 2\pi) \right\}$$

zusammen mit der Matrixmultiplikation eine Gruppe bildet. Diese nennt man  $SO_2$  (spezielle orthogonale Gruppe).

Zeigen Sie ferner, dass

$$X = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ein Generator dieser Gruppe ist, d.h. dass man jedes  $g \in SO_2$  in der Form  $g = \exp(\phi X)$  schreiben kann; dieser Ausdruck ist dabei durch Einsetzen in die Potenzreihe der Exponentialfunktion definiert.