

Lösungshinweise Blatt 10

49)

$$\bullet \det \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} = \cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi = 1$$

$$\bullet \det \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi = 1$$

z.B. Regel von Sarrus

$$\bullet \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 4 \end{pmatrix} = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 = 24$$

$$\bullet \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \text{" " " " } = 24$$

obere Dreiecksmatrix

$$\bullet \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 4 & 3 \\ 2 & 6 & 4 & 3 \\ 2 & 0 & 4 & 0 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} -1 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 6 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \end{pmatrix} = \ominus \det \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 6 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

(Red arrows indicate row operations: $-R_1 \cdot R_2$ and $-R_1 \cdot R_3$)

$$= - \det \begin{pmatrix} -1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = - (-1)(-4) \cdot 3 \cdot 4 = -48$$

obere Dreiecksmatrix

50) = A: a) hinschauen und erkennen, dass $\vec{u}_{\pm} = \begin{pmatrix} 1 \\ \pm 1 \end{pmatrix}$

Eigenvektoren von A zu Eigenwerten

$\lambda_{\pm} = \pm a$ sind.

$$b) 0 = \det(A - \lambda I_2) = \det \begin{pmatrix} -\lambda & a \\ a & -\lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 - a^2$$

\rightarrow Nullstellen = Eigenwerte $\lambda_{\pm} = \pm a$ mit

Eigenvektoren \vec{u}_{\pm} bestimmt durch

$$(A - \lambda_{\pm} I_2) \vec{u}_{\pm} = \vec{0} \quad ;$$

$$\text{d.h.} \quad \cdot \begin{pmatrix} -a & a \\ a & -a \end{pmatrix} \vec{u}_{+} = \vec{0} \quad \rightarrow \quad \vec{u}_{+} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\cdot \begin{pmatrix} a & a \\ a & a \end{pmatrix} \vec{u}_{-} = \vec{0} \quad \rightarrow \quad \vec{u}_{-} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} .$$

• B hat offenbar Eigenwerte a, b, c mit Eigenvektoren $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$.

• $C = \begin{pmatrix} A & \vec{0} \\ \vec{0} & b \end{pmatrix} \rightarrow$ Eigenwerte $a, -a, b$
mit Eigenvektoren $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$D: 0 = \det(D - \lambda I_3) = \det \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & a \\ 0 & b-\lambda & 0 \\ a & 0 & -\lambda \end{pmatrix}$$

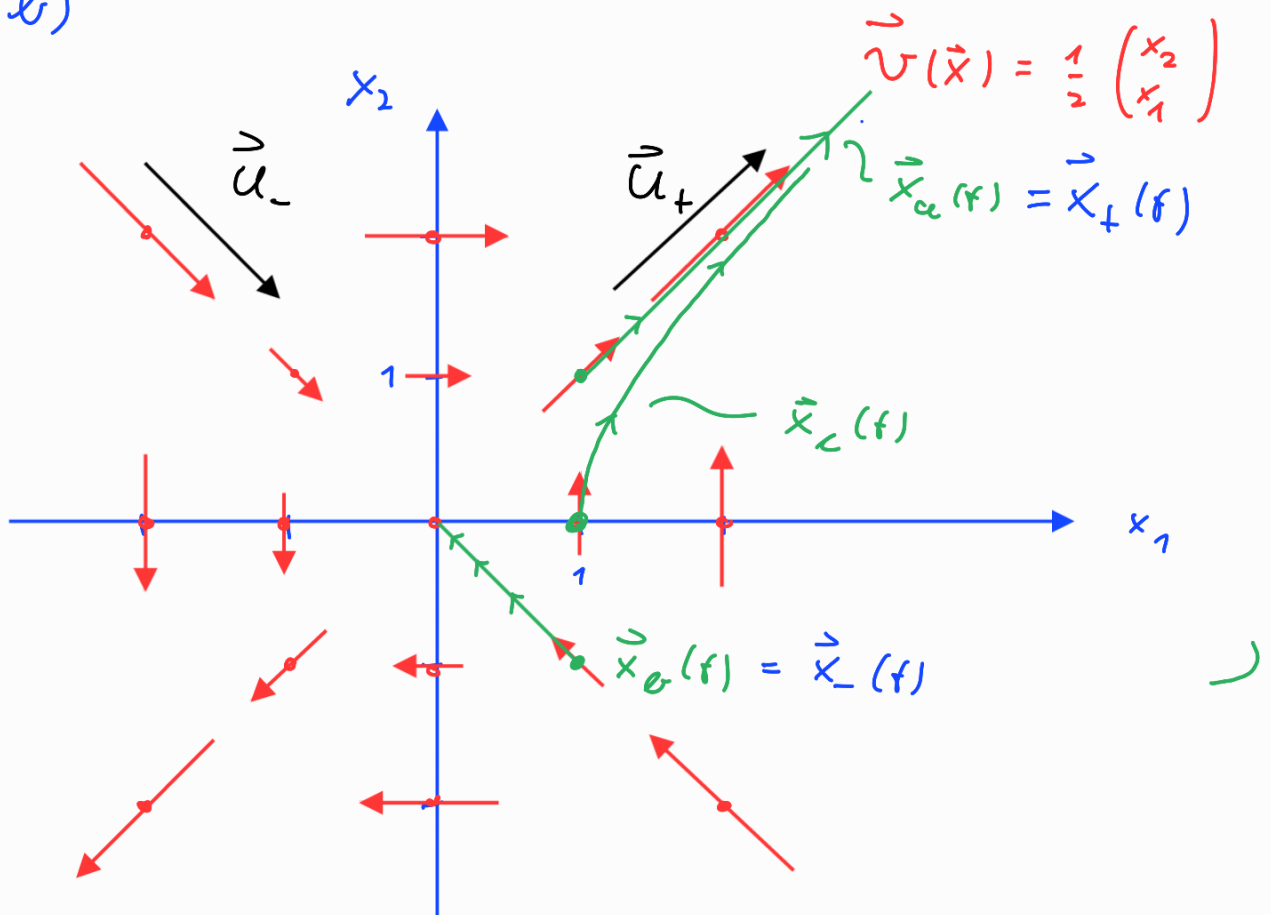
$$= \lambda^2(b-\lambda) - a^2(b-\lambda)$$

↙
Satz

Nullstellen = Eigenwerte $\lambda_1 = a, \lambda_2 = -a, \lambda_3 = 0$

mit Eigenvektoren $\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{u}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

51) a) b)



c)

$$\dot{x}_1(t) = \gamma x_2(t)$$

$$\dot{x}_2(t) = \gamma x_1(t)$$

$$\Leftrightarrow \dot{\vec{x}}(t) = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & \gamma \\ \gamma & 0 \end{pmatrix}}_{\cong W} \vec{x}(t)$$

$$d) \quad \dot{\vec{x}}(t) = \lambda \vec{u} e^{\lambda t} \stackrel{!}{=} W x(t) = \underline{W} \vec{u} e^{\lambda t}$$

$$\Leftrightarrow \lambda \vec{u} \stackrel{!}{=} W \vec{u}$$

d.h. $\vec{x}(t) = \vec{u} e^{\lambda t}$ ist Lsg. g.d.w. λ

EW von W mit EV \vec{u}

W hat Eigenwerte $\lambda_{\pm} = \pm \gamma$ mit EVen

$$\vec{u}_{\pm} = \begin{pmatrix} 1 \\ \pm 1 \end{pmatrix} \quad (\text{vgl. Aufg. 50})$$

$$\rightarrow \text{spezielle Lsgen} \quad \vec{x}_+(t) = \vec{u}_+ e^{\gamma t} = \vec{x}_a(t)$$

$$\vec{x}_-(t) = \vec{u}_- e^{-\gamma t} = \vec{x}_b(t)$$

$$\hookrightarrow \text{allg. Lsg: } \vec{x}(t) = \kappa_+ \vec{x}_+(t) + \kappa_- \vec{x}_-(t)$$

$$\text{d.h. } \vec{x}(t) = \kappa_+ \vec{u}_+ e^{\gamma t} + \kappa_- \vec{u}_- e^{-\gamma t}$$

$$a) \quad \vec{x}_a(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \vec{u}_+ \quad \rightarrow \kappa_+ = 1, \kappa_- = 0, \rightarrow \vec{x}_a(t) = \vec{u}_+ e^{\gamma t} \quad \checkmark$$

$$b) \quad \vec{x}_b(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \vec{u}_- \quad \rightarrow \kappa_+ = 0, \kappa_- = 1, \rightarrow \vec{x}_b(t) = \vec{u}_- e^{-\gamma t} \quad \checkmark$$

$$c) \quad \vec{x}_c(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{\vec{u}_+ + \vec{u}_-}{2} \quad \rightarrow \kappa_+ = \kappa_- = \frac{1}{2} \quad \rightarrow$$

$$\vec{X}_c(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{\gamma t} + e^{-\gamma t} \\ e^{\gamma t} - e^{-\gamma t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh(\gamma t) \\ \sinh(\gamma t) \end{pmatrix}$$

f)

$$\begin{aligned} \vec{X}_\varepsilon(0) &= \begin{pmatrix} 1 \\ \varepsilon - 1 \end{pmatrix} = \varepsilon \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\varepsilon}{2} (\vec{u}_+ - \vec{u}_-) + \vec{u}_- = \frac{\varepsilon}{2} \vec{u}_+ + (1 - \frac{\varepsilon}{2}) \vec{u}_- \end{aligned}$$

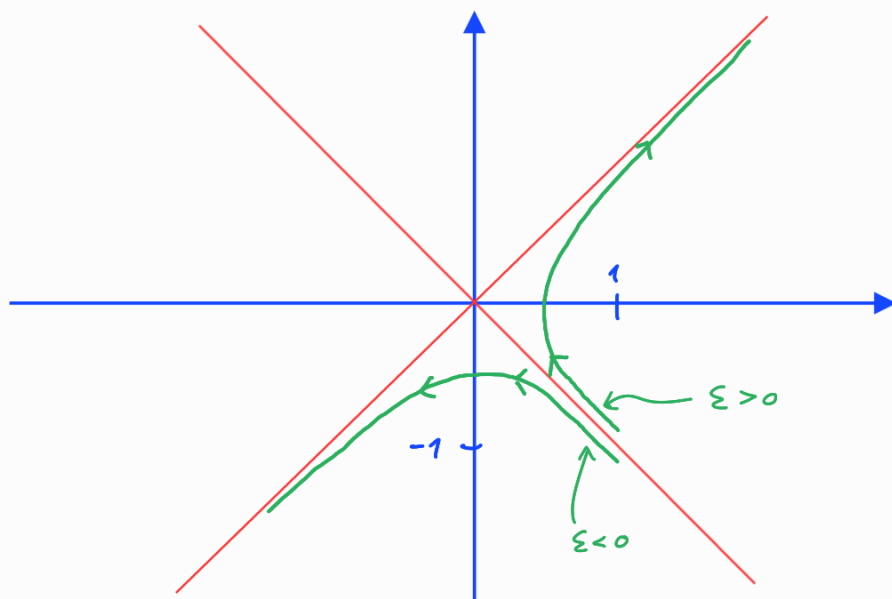
$$\rightarrow \lambda_+ = \frac{\varepsilon}{2}, \quad \lambda_- = 1 - \frac{\varepsilon}{2} \approx 1 \quad (|\varepsilon| \ll 1)$$

also

$$\vec{X}_\varepsilon(t) = \underbrace{\frac{\varepsilon}{2} \vec{u}_+ e^{\gamma t}}_{\text{dominant für } t \gg 1/\gamma} + \underbrace{\vec{u}_- e^{-\gamma t}}_{\text{dominant für } t \ll 1/\gamma}$$

$$\rightarrow \text{für } t \ll 1/\gamma: \quad \vec{X}_\varepsilon(t) \approx \vec{u}_- e^{-\gamma t}$$

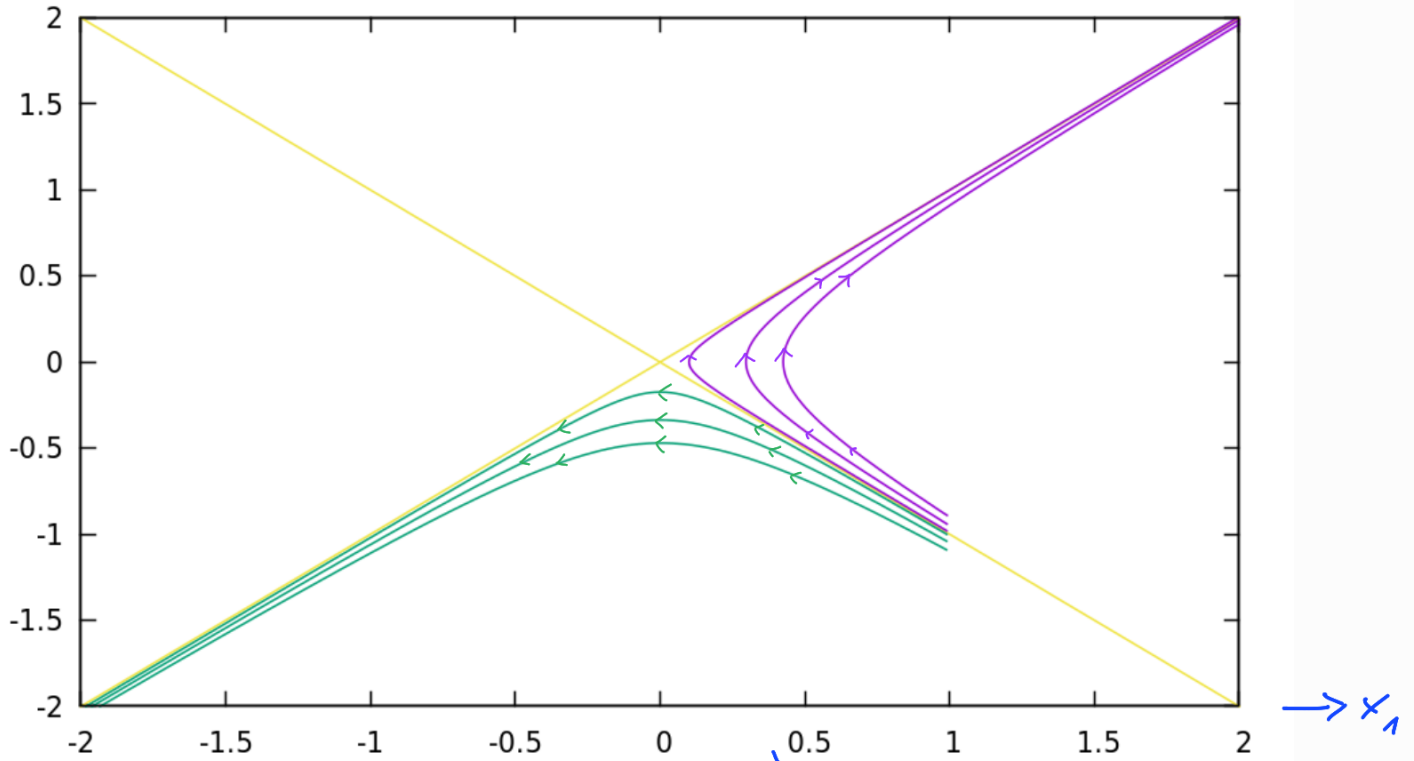
$$\text{für } t \gg 1/\gamma: \quad \vec{X}_\varepsilon(t) = \frac{\varepsilon}{2} \vec{u}_+ e^{+\gamma t}$$



Schönener mit numerischer Euler-Iteration

(python + pyplot):

$x_2 \uparrow$



Streamlinien $\vec{x}_\epsilon(t)$ für $\epsilon = \pm 0.1, \pm 0.5, \pm 0.01$