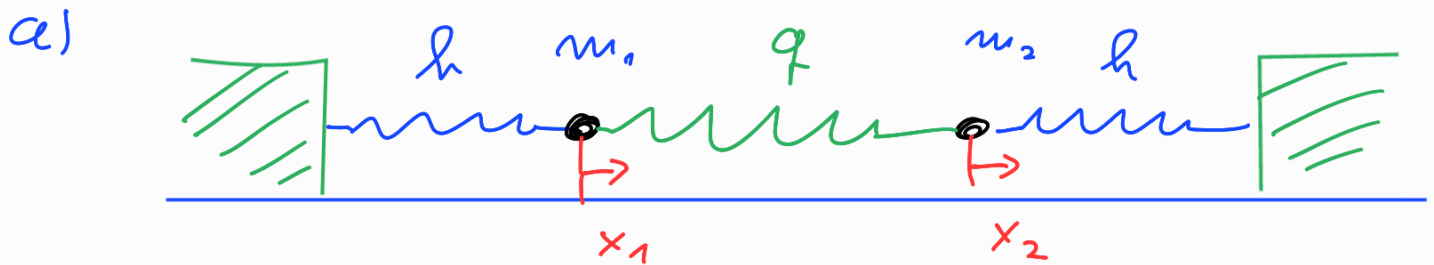


Thema: Eigenschwingungen, Eigenfrequenzen

→ Eigenvektoren, Eigenwerte

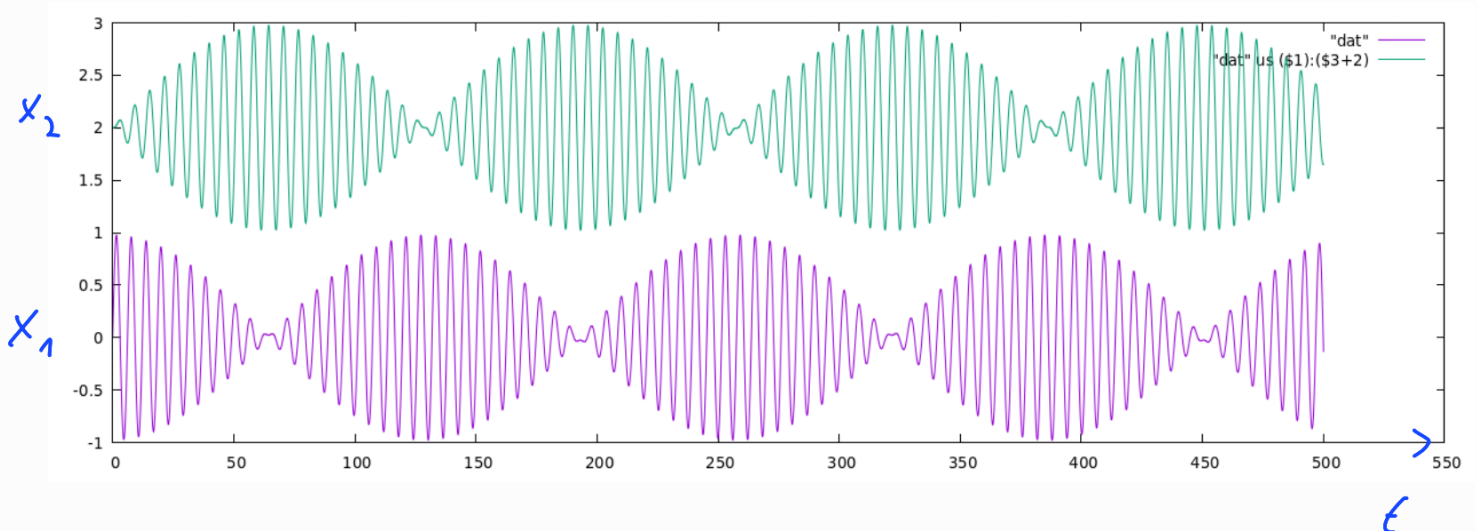
am Bsp. 2 gekoppelter harmon. Oszillatoren:

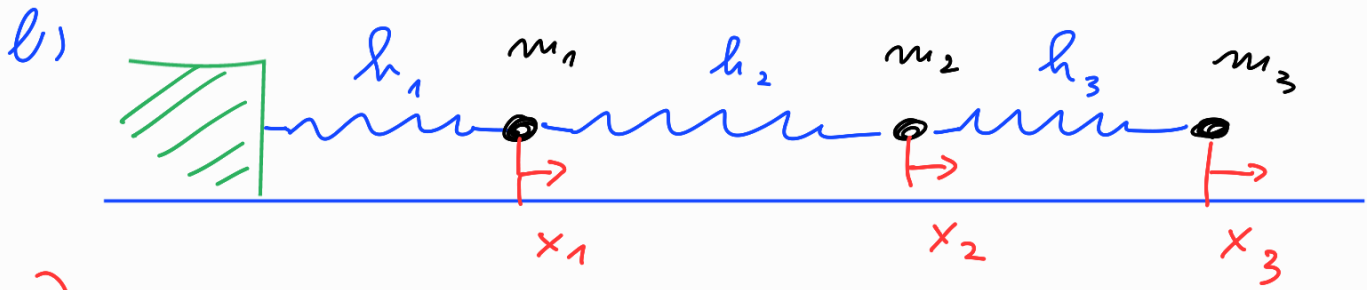


→ lineares DGL-System für $x_1(t)$, $x_2(t)$:

$$\begin{aligned}\ddot{x}_1(t) &= -\frac{h+q}{m_1} x_1 + \frac{q}{m_1} x_2 \\ \ddot{x}_2(t) &= \frac{q}{m_2} x_1 - \frac{h+q}{m_2} x_2\end{aligned}$$

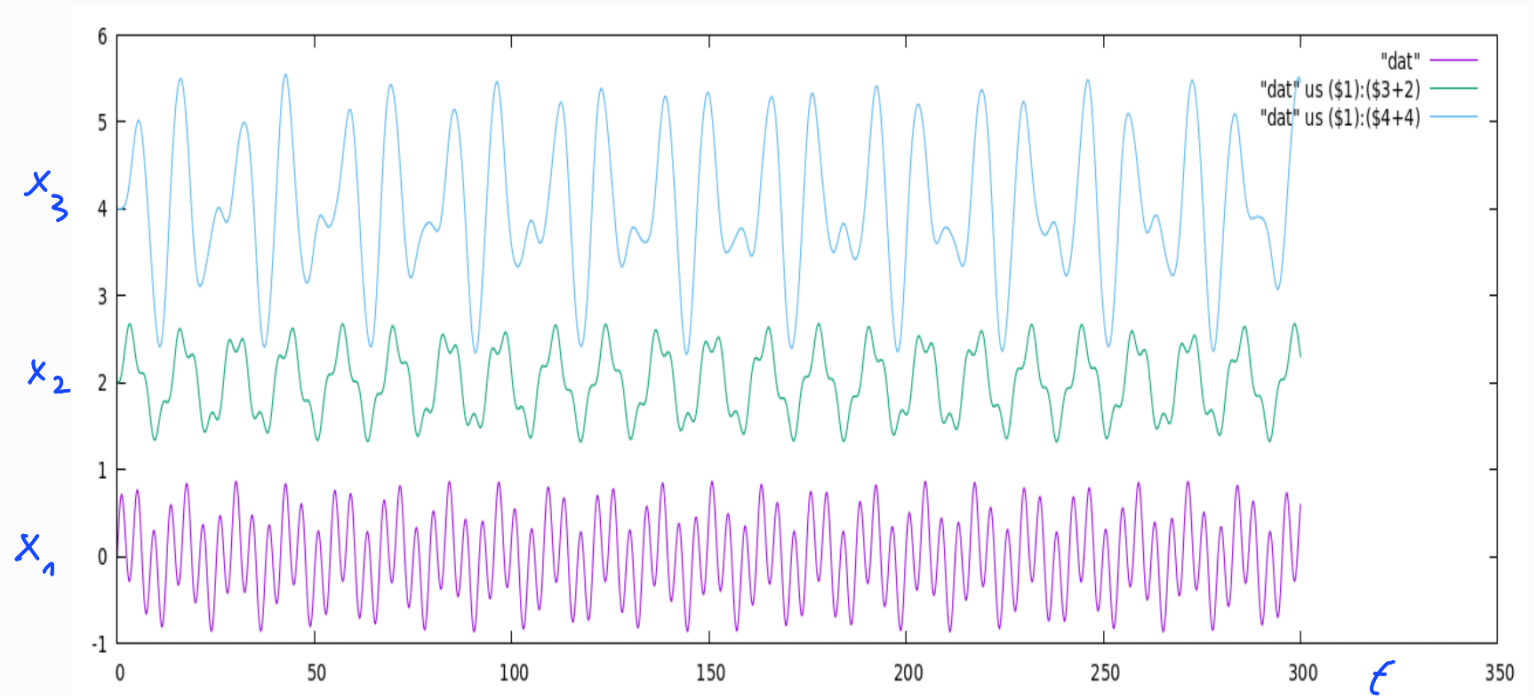
numerische Lsg: (Euler-Iteration)





$$\begin{aligned} \ddot{x}_1 &= -\frac{l_1+l_2}{m_1} x_1 + \frac{l_2}{m_1} x_2 \\ \ddot{x}_2 &= \frac{l_2}{m_2} x_1 - \frac{l_2+l_3}{m_2} x_2 + \frac{l_3}{m_2} x_3 \\ \ddot{x}_3 &= \frac{l_3}{m_3} x_2 - \frac{l_3}{m_3} x_3 \end{aligned}$$

numerische Lsg.:



($m_1 = 1, m_2 = 2, m_3 = 3, l_i = 1$)

analytische Lsg:

Auslenkungsvektor $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ genügt

DGL:

$$(*) \quad \ddot{\vec{x}} = -k \vec{x}$$

(ähnlich $\ddot{x} = -\frac{h}{m} x$
 $\rightarrow x(t) = \underline{a} e^{\underline{i\omega t}}$)

"Hook'sche Matrix"

$$k = \frac{1}{m} \begin{pmatrix} h+q & -q \\ -q & h+q \end{pmatrix}$$

($m_1 = m_2 = m$)

spez. Lsg-en mittels Exponentialansatz:

$$\vec{x}(t) = \underline{\vec{u}} e^{\underline{i\omega t}}$$

\vec{u} : Vektor (!)

ω : Frequenz

genau dann Lsg. der DGL (*) wenn

$$k \vec{u} \stackrel{!}{=} \lambda \vec{u}$$

$$\lambda^2 = \omega$$



zu lösendes Problem:

bestimme Vektor \vec{u} und $\lambda \in \mathbb{R}$ so,
dass $k \vec{u} = \lambda \vec{u}$

↖
"Eigenwert - Problem"

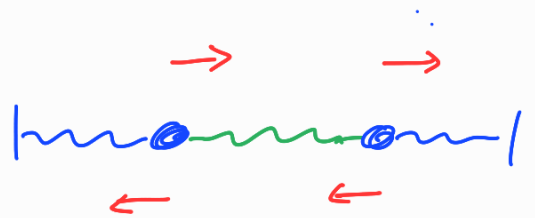
\vec{u} : Eigenvektor

λ : Eigenwert

(s.u.)

Lösungen (mittels phys. Einsicht)

Ⓘ gleichphasige Schwingung:



d.h. $\vec{u}_{\text{I}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

→ $k \vec{u}_{\text{I}} = \frac{1}{m} \begin{pmatrix} h+q & -q \\ -q & h+q \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$= \frac{1}{m} \begin{pmatrix} h \\ h \end{pmatrix} = \frac{h}{m} \vec{u}_{\text{I}}$ ✓

" $\vec{u}_{\text{I}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ist Eigenvektor der Matrix k
mit Eigenwert $\lambda_{\text{I}} = h/m$ "

→ Schwingungsfrequenz? $\omega_{\text{I}} = \sqrt{h/m}$ →

spez. Lsg. $\vec{x}_I(t) = \vec{u}_I e^{i\omega_I t}$

(II) gegenphasige Schwingung: 

d.h. $\vec{u}_{II} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \Rightarrow K \vec{u}_{II} &= \frac{1}{m} \begin{pmatrix} h+q & -q \\ -q & h+q \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{m} \begin{pmatrix} h+2q \\ -h-2q \end{pmatrix} = \frac{h+2q}{m} \vec{u}_{II} \end{aligned}$$

d.h. $\vec{u}_{II} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ist Eigenvektor der Matrix K
 zum Eigenwert $\lambda_{II} = \frac{h+2q}{m}$

\Rightarrow Schwingungsfrequenz $\omega_{II} = \sqrt{\frac{h+2q}{m}}$

spez. Lsg. $\vec{x}_{II}(t) = \vec{u}_{II} e^{i\omega_{II} t}$

\Rightarrow spez. reelle Lsgen:

$$\vec{x}_{I,1} = \vec{u}_I \cos \omega_I t$$

$$\vec{x}_{I,2} = \vec{u}_I \sin \omega_I t$$

$$\vec{x}_{II,1} = \vec{u}_{II} \cos \omega_{II} t$$

$$\vec{x}_{II,2} = \vec{u}_{II} \sin \omega_{II} t$$

→ allg. velle Lsg.:

$$\vec{x}(t) = \vec{u}_I \left(c_{I1} \cos \omega_I t + c_{I2} \sin \omega_I t \right) + \vec{u}_{II} \left(c_{II1} \cos \omega_{II} t + c_{II2} \sin \omega_{II} t \right)$$

$$\vec{u}_I = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \omega_I = \sqrt{\lambda_I} = \sqrt{h/m}$$

$$\vec{u}_{II} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \omega_{II} = \sqrt{\lambda_{II}} = \sqrt{\frac{h+2g}{m}}$$

↳ Lösung für Anfangswerte $\vec{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

und anf. geschw. $\vec{v}_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \vec{0}$ bei $t=0$:

$$\vec{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \frac{1}{2} (\vec{u}_I + \vec{u}_{II}) = \vec{x}(0) \rightarrow c_{I1} = c_{II1} = \frac{1}{2}$$

$$\dot{\vec{x}}(0) = \vec{u}_I \omega_I c_{I2} + \vec{u}_{II} \omega_{II} c_{II,2} \stackrel{!}{=} \vec{v}_0 = \vec{0}$$

$$\rightarrow c_{I2} = c_{II,2} = 0 \quad \checkmark$$

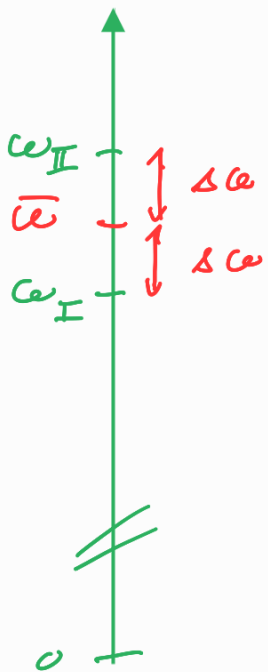
$$\rightarrow x(t) = \frac{1}{2} \left(\vec{u}_I \cos \omega_I t + \vec{u}_{II} \cos \omega_{II} t \right)$$

$$x(t) = \frac{1}{2} \left(\vec{u}_I \cos \omega_I t + \vec{u}_{II} \cos \omega_{II} t \right)$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \cos(\omega_I t) + \cos(\omega_{II} t) \\ \cos(\omega_I t) - \cos(\omega_{II} t) \end{pmatrix}$$

„Schwebung“ für $q \ll h$?

$$\Rightarrow \omega_I = \sqrt{\frac{p}{m}} \approx \omega_{II} = \sqrt{\frac{p}{m} + \frac{2q}{m}}$$



mittl. Freq. $\bar{\omega} := \frac{\omega_I + \omega_{II}}{2}$

Differenz $\Delta\omega := \frac{\omega_{II} - \omega_I}{2}$

$$\cos(\omega_I t) = \cos(\bar{\omega} t \ominus \Delta\omega t)$$

$$= \cos(\bar{\omega} t) \cos \Delta\omega t \oplus \sin(\bar{\omega} t) \sin \Delta\omega t$$

$$\cos(\omega_{II} t) = \cos(\bar{\omega} t \oplus \Delta\omega t)$$

$$= \cos(\bar{\omega} t) \cos \Delta\omega t \ominus \sin(\bar{\omega} t) \sin \Delta\omega t$$

$$\rightarrow \vec{X}(t) = \begin{pmatrix} \underline{\cos \bar{\omega} t} \cdot \underline{\cos(\Delta\omega t)} & \sim x_1(t) \\ \underline{\sin \bar{\omega} t} \cdot \underline{\sin(\Delta\omega t)} & \sim x_2(t) \end{pmatrix}$$

→ Schwebung mit Frequenz

$$\omega_S := \Delta \omega = \frac{\omega_{II} - \omega_I}{2} \approx \bar{\omega} \frac{q}{h} \ll \bar{\omega}$$

$$\left(T_S = \frac{2\pi}{\omega_S} = \bar{T} \cdot \frac{h}{q} \right)$$

Fazit:

Eigenvektoren $(\vec{u}_I, \vec{u}_{II})$
und Eigenwerte $(\lambda_I, \lambda_{II})$
der K -Matrix

!
 \Leftrightarrow

Eigenmoden sind
deren Eigenfrequenzen
der harmon. Oszillat.
Dabei!

Def. a) λ ist Eigenwert einer $n \times n$ Matrix

A zum Eigenvektor \vec{u}

$$:\Leftrightarrow A \vec{u} = \lambda \vec{u} \quad (\vec{u} \neq \vec{0})$$

b) λ ist Eigenwert von A

$$:\Leftrightarrow \exists \vec{u} \neq \vec{0}: A \vec{u} = \lambda \vec{u}$$

Bs pe: $a) \lambda_I = p/m$ ist Eigenwert der Matrix

$$K = \frac{1}{m} \begin{pmatrix} p+q & -q \\ -q & p+q \end{pmatrix} \quad \text{zuem}$$

$$\text{Eigenvektor } \vec{u}_I = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

• $\lambda_{II} = \frac{p+2q}{m}$ ist EW von K zuem

$$\text{EV } \vec{u}_{II} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

b)

$$A = \begin{pmatrix} d_1 & 0 \\ 0 & d_2 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Eigenwerte: } d_1, d_2$$

Eigenvektoren: \vec{e}_1, \vec{e}_2

$$\begin{pmatrix} d_1 & 0 \\ 0 & d_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d_1 \\ 0 \end{pmatrix} = d_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} d_1 & 0 \\ 0 & d_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ d_2 \end{pmatrix} = d_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

Problem: Bestimmung von EWen und
EWen einer allg. Matrix!

→ beachten dazu:

Determinante einer $n \times n$ -Matrix

$$A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & & \vdots \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = (\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n)$$

$$\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix}, \dots, \vec{a}_n = \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{pmatrix}$$

Spaltenvektoren
der Matrix A

Leibniz-Formel:

[1646-1746]

$$\det A := \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{l(\sigma)} a_{1\sigma_1} a_{2\sigma_2} \dots a_{n\sigma_n}$$

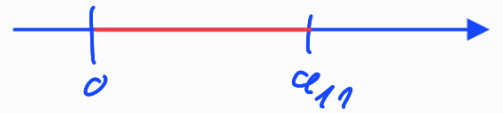
$L: i \mapsto \sigma_i$

$\det A :=$ orientierte
 n -dimensionale Volumen

des durch die Spaltenvektoren $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$
gegebenen n -Spalts

n=1 : $A = (a_{11})$

• 1-Spatz : Strecke

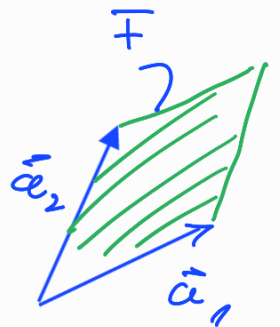


• 1-Volumen : Länge der Strecke

$\hookrightarrow \det A = a_{11}$ (absoluter Betrag
= orient. 1-Volumen)

n=2 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = (\vec{a}_1, \vec{a}_2)$

• 2-Spatz : Parallelogramm:



• 2-Vol. = Flächeninhalt

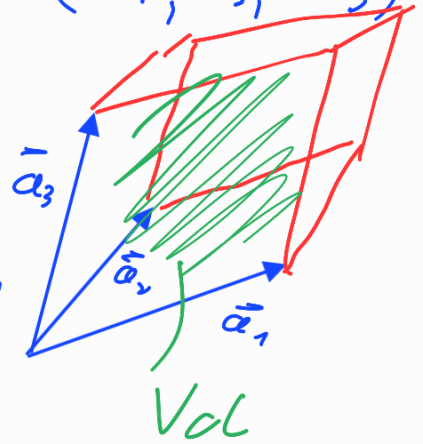
$\rightarrow \det A = F(\vec{a}_1, \vec{a}_2)$
 $= \left[\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ 0 \end{pmatrix} \right]_3 = a_{11} a_{22} - a_{21} a_{12}$

$$\det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}$$

$$\underline{n=3}: \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & & \vdots \\ a_{31} & \dots & \end{pmatrix} = (\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3)$$

• 3-Spatz:

• 3-Volumen = 'Volumen'



$$\det A = \langle \vec{a}_1, \vec{a}_2 \times \vec{a}_3 \rangle = \dots$$

$n \geq 4$: später!

Wie hilft Determinante bei der
Bestimmung von Eigenwert/-vektoren
einer Matrix K ?

zwei Feststellungen helfen weiter!

$$\underline{K} \vec{u} = \lambda \vec{u} = \lambda \underline{I} \vec{u}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \underline{K} \vec{u} - \lambda \underline{I} \vec{u} = \underbrace{(K - \lambda I)}_{=: A} \vec{u} = \underline{0}$$

$$\lambda \text{ EW von } K \iff \det(K - \lambda I) = 0$$