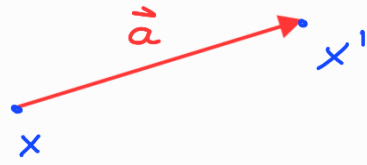
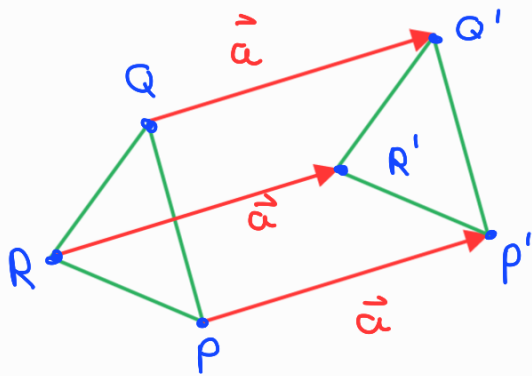
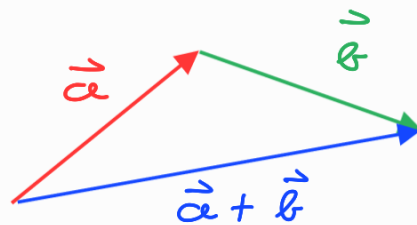


Wiederholung: anschauliche Translationen als Prototypen abstrakter Vektoren:



$$\vec{a} = \overrightarrow{PP'} = \overrightarrow{QQ'} = \overrightarrow{RR'} = \overrightarrow{xx'}$$

Addition = Hintereinanderausführung:



Geometrie \rightarrow Eigenschaften der Addition

(A1) Assoziativität

$$\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c}) = (\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c}$$

(A2) Existenz des Null-Vektors $\vec{0}$:

$$\vec{a} + \vec{0} = \vec{a} \quad \text{für alle } \vec{a}$$

(A3) Existenz des inversen Vektors $(-\vec{a})$

$$\text{zu } \vec{a} : \quad \vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$$

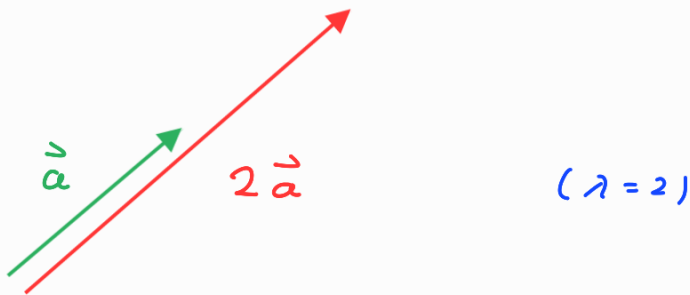
(A4) Kommutativität: $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$

Streckung (Stauchung) einer Translation \vec{a}

um Faktor $\lambda > 1$ (bzw. $\lambda < 1$)

$\hat{=}$ Skalarmultiplikation von \vec{a} mit

Faktor $\lambda \in \mathbb{R}$ ("Skalar")



Geometrie \rightarrow Eigenschaften der Skalar-

multiplikation:

$$(S1) \quad \lambda (\vec{a} + \vec{b}) = \lambda \vec{a} + \lambda \vec{b}$$

$$(S2) \quad (\lambda + \mu) \vec{a} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{a}$$

$$(S3) \quad \lambda (\mu \vec{a}) = (\lambda \mu) \vec{a}$$

$$(S4) \quad 1 \vec{a} = \vec{a}$$

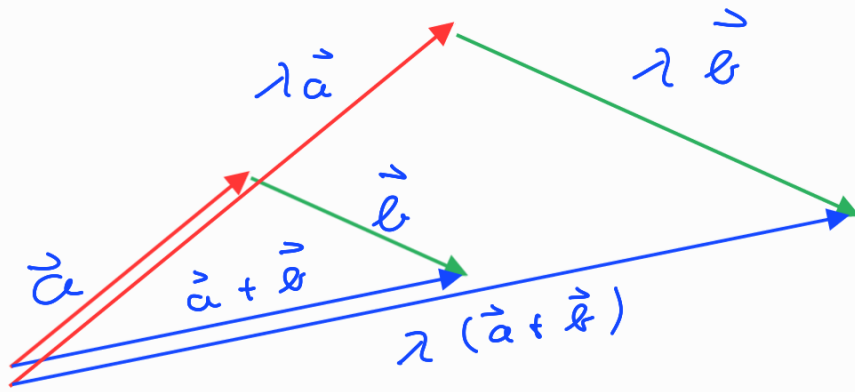
aus (S1) - (S4) folgt:

$$(S5) \quad 0 \vec{a} = \vec{0}$$

$$(S6) \quad (-1) \vec{a} = -\vec{a}$$

Γ zu (S1)

$$\lambda(\vec{a} + \vec{b}) = \lambda\vec{a} + \lambda\vec{b}$$



Translationen wesentlich bestimmt durch

Verhalten unter Addition (A1-A4) und

Skalarmultiplikation (S1-S4)

↳ Idee:

Vektoren (allgemein) sind Objekte,

für die Addition und Skalarmulti-

plikation gleichermaßen erklärt sind!



Def.: Vektoren, Vektorraum

Eine Menge V von Objekten mit Addition und Skalarmultiplikation gemäß (A1) - (A4) bzw. (S1) - (S4) bildet einen Vektorraum; die Elemente von V sind Vektoren.

Beispiele

a) Translationen ✓

(b) \mathbb{R}^n = Menge aller n -Tupel

$$= \left\{ \vec{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \mid u_i \in \mathbb{R} \right\};$$

Addition

$$\begin{array}{ccc} \vec{u} & + & \vec{v} \\ \uparrow & & \uparrow \\ \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} & & \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} \end{array} := \begin{pmatrix} u_1 + v_1 \\ u_2 + v_2 \\ \vdots \\ u_n + v_n \end{pmatrix}$$

und Skalarmultiplikation

$$\lambda \vec{u} := \begin{pmatrix} \lambda u_1 \\ \lambda u_2 \\ \vdots \\ \lambda u_n \end{pmatrix}$$

erfüllen offenbar (A1) - (A4) bzw. (S1) - (S4),

$\rightarrow \mathbb{R}^n$ (mit Addition und Skalarmultiplikation wie oben) ist ein Vektorraum.

(2) Funktionen $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ bilden Vektorraum:

$$f: x \mapsto f(x), \quad g: x \mapsto g(x)$$

Addition def. durch $f+g: x \mapsto f(x) + g(x)$

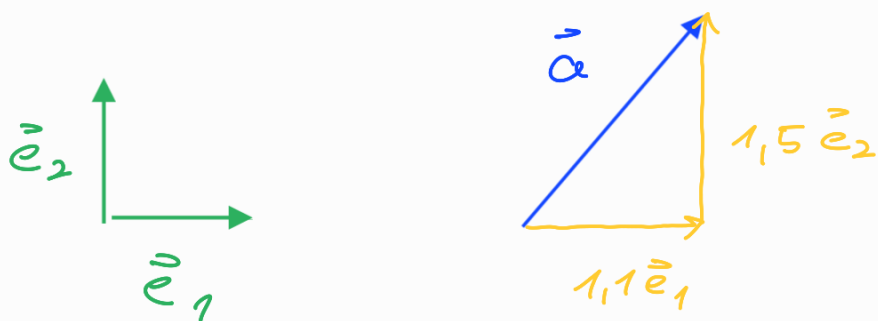
u. Skalarmultiplikation $\lambda f: x \mapsto \lambda f(x)$

genügen offenbar (A1) - (A4), (S1) - (S4);

$$\vec{0}: x \mapsto 0, \quad (-f): x \mapsto -f(x) \quad \perp$$

Basis, Basisdarstellung, Dimension eines VRs

↳ zuerst am Bsp ebener Translationen:



$$\vec{a} = 1,1\vec{e}_1 + 1,5\vec{e}_2 =: \begin{pmatrix} 1,1 \\ 1,5 \end{pmatrix}_B$$

Basis $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$

allg.: $\vec{a} = a_1\vec{e}_1 + a_2\vec{e}_2 =: \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}_B$

Komponenten von \vec{a} bzgl. Basis $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$

Rechnen in Komponenten:

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}_B, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}_B$$

$$\vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ a_2 + b_2 \end{pmatrix}, \quad \lambda\vec{a} = \begin{pmatrix} \lambda a_1 \\ \lambda a_2 \end{pmatrix}$$

wann? \rightsquigarrow

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}_B \stackrel{\text{Def.}}{=} a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2$$

$$\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}_B \stackrel{\text{Def.}}{=} b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2$$

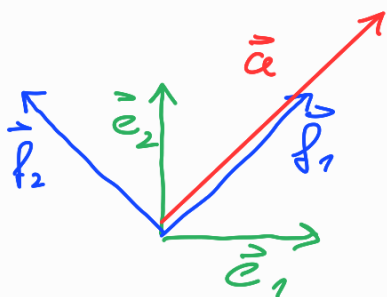
$$\begin{aligned} \vec{a} + \vec{b} &= \underbrace{a_1 \vec{e}_1} + \underbrace{a_2 \vec{e}_2} + \underbrace{b_1 \vec{e}_1} + \underbrace{b_2 \vec{e}_2} \\ &= \underbrace{(a_1 + b_1) \vec{e}_1} + \underbrace{(a_2 + b_2) \vec{e}_2} \stackrel{\text{Def.}}{=} \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ a_2 + b_2 \end{pmatrix}_B \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \lambda \vec{a} &= \lambda (a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2) \\ &= (\lambda a_1) \vec{e}_1 + (\lambda a_2) \vec{e}_2 \stackrel{\text{Def.}}{=} \begin{pmatrix} \lambda a_1 \\ \lambda a_2 \end{pmatrix}_B \end{aligned}$$



Komponenten eines Vektors hängen von der gewählten Basis ab!

Bsp.:



$$B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$$

$$B' = (\vec{f}_1, \vec{f}_2)$$

$$\underline{\underline{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}_B}} = 1\vec{e}_1 + 1\vec{e}_2 = \vec{a} = 1,5\vec{f}_1 + 0\vec{f}_2 = \underline{\underline{\begin{pmatrix} 1,5 \\ 0 \end{pmatrix}_{B'}}}$$

Verallgemeinerung für bel. VRe :

Def.: Eine Basis B eines Vektorraums V besteht aus hinreichend vielen Basis-
vektoren $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n \in V$ zwecks
eindeutiger Darstellung eines, Vektors $a \in V$
gemäß beliebigen

$$\vec{a} = a_1 \vec{e}_1 + \dots + a_n \vec{e}_n =: \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}_B$$

\uparrow \longrightarrow

Komponenten von \vec{a} bzgl. B $= \sum_{i=1}^n a_i \vec{e}_i$.

Die Anzahl n von Basisvektoren ist
eindeutig und bestimmt die Dimension
von V : $\dim V = n$.

Beispiele:

(a) \mathbb{R}^n mit Standardbasis $B = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$

wobei

$$\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \vec{e}_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\uparrow \rightarrow \vec{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n u_i \vec{e}_i = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}_B \quad \downarrow$$

(b) Menge der ganzzahl. Funktionen maximal
h-ten Grades

$$P_h = \left\{ f: x \mapsto a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_h x^h \right. \\ \left. \{ a_i \in \mathbb{R} \} \right\}$$

mit Add. und Skalarmultiplik. wie oben
bildet VR.

Basis: $B = (f_0, f_1, \dots, f_h)$

mit Basisvektoren (= Funktionen!)

$$f_0 : x \mapsto 1$$

$$f_1 : x \mapsto x$$

$$f_2 : x \mapsto x^2$$

⋮

$$f_h : x \mapsto x^h$$

→ Basisdarstellung von

$$P_h \ni f : x \mapsto a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_h x^h :$$

$$f = a_0 f_0 + a_1 f_1 + \dots + a_h f_h = \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_h \end{pmatrix}_B$$

→ $\dim P_h = h+1$