

Wiederholung

Determinante einer Matrix $A = (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n)$

\equiv orientiertes Volumen des n -dim.

Spats mit Kantenvektoren $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$

def. durch (z.B.):

(D1) Skalierung:

$$\det(\dots, \lambda \vec{a}_i, \dots) = \lambda \det(\dots, \vec{a}_i, \dots)$$

(D2) Scheinvarianz:

$$\det(\dots, \vec{a}_i, \dots) = \det(\dots, \vec{a}_i + \lambda \vec{a}_j, \dots)$$

$i \neq j$

(D3) Normierung: $\det(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n) = 1$

\hookrightarrow (D4) $\det(\dots, \vec{a}_i, \dots) = \det(\dots, \vec{a}_i + \vec{u}, \dots)$

$$\vec{u} = \sum_{l \neq i} \mu_l \vec{a}_l$$

(D5) $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ linear abhängig

$$\Leftrightarrow \det(\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n) = 0$$

$$(D6) \quad \det(\dots, \vec{a}_i + \vec{b}_i, \dots) = \det(\dots, \vec{a}_i, \dots) + \det(\dots, \vec{b}_i, \dots)$$

$$(D7) \quad \det(\dots, \vec{a}_i, \dots, \vec{a}_j, \dots) = - \det(\dots, \vec{a}_j, \dots, \vec{a}_i, \dots)$$

\hookrightarrow (D8) $\det A \neq 0 \Leftrightarrow A$ invertierbar

$$\exists A^{-1} : A^{-1} A = I_n$$

$$(D9) \quad \det A^T = \det A$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$$

(D10) :

$$\det(A \cdot B) = \det A \cdot \det B$$

$$\Gamma(09): \quad 1 = \det(I) = \det(\underbrace{A^{-1}A}_{=I})$$

$$(09) \quad = \det(A^{-1}) \det(A)$$

$$\rightarrow \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

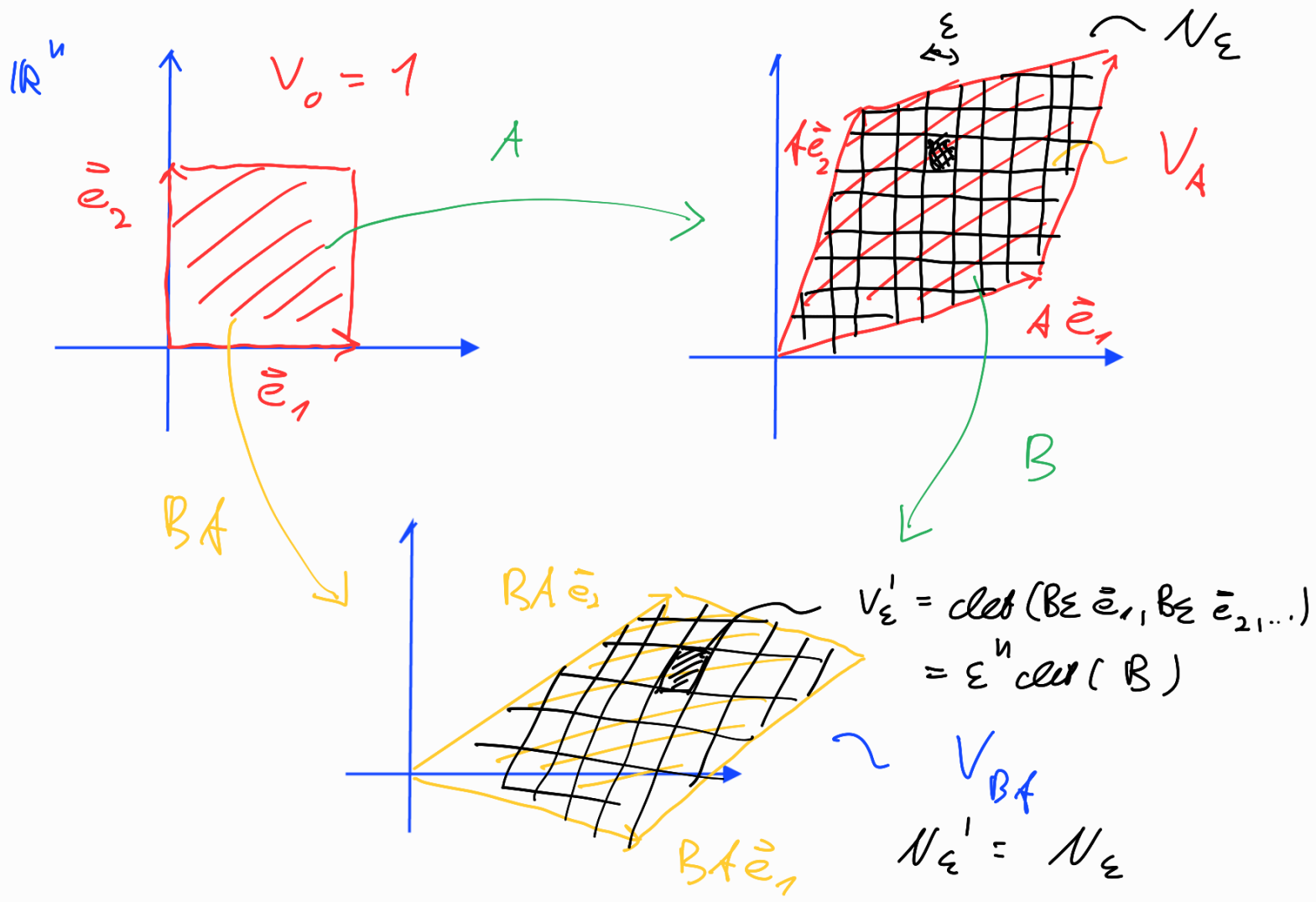
Worin gilt $\det(AB) = \det A \det B$?

geometrisch: $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$
 $n \times n$ Matrix $A \rightarrow \underline{Abb}: A: \vec{x} \mapsto A\vec{x}$
 $n \times n$ " " $B \rightarrow B: \vec{x} \mapsto B\vec{x}$

$$\Gamma \quad A(\vec{x} + \vec{y}) = A\vec{x} + A\vec{y} \quad !$$

$$A(\lambda \vec{x}) = \lambda A\vec{x}$$

d.h. A, B lineare Abb. \perp



$$V_A = \det(\vec{A}\vec{e}_1, \vec{A}\vec{e}_2) = \underline{\underline{\det(A)}} \stackrel{!}{=} \underline{\underline{N_\epsilon \cdot \epsilon^n}}$$

$$\begin{aligned}
 V_{BA} = \det(BA) &\stackrel{!}{=} V'_\epsilon N'_\epsilon \\
 &= \underline{\underline{\epsilon^n}} \underline{\underline{\det(B)}} \cdot \underline{\underline{N_\epsilon}} \\
 &\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{= \det A}
 \end{aligned}$$

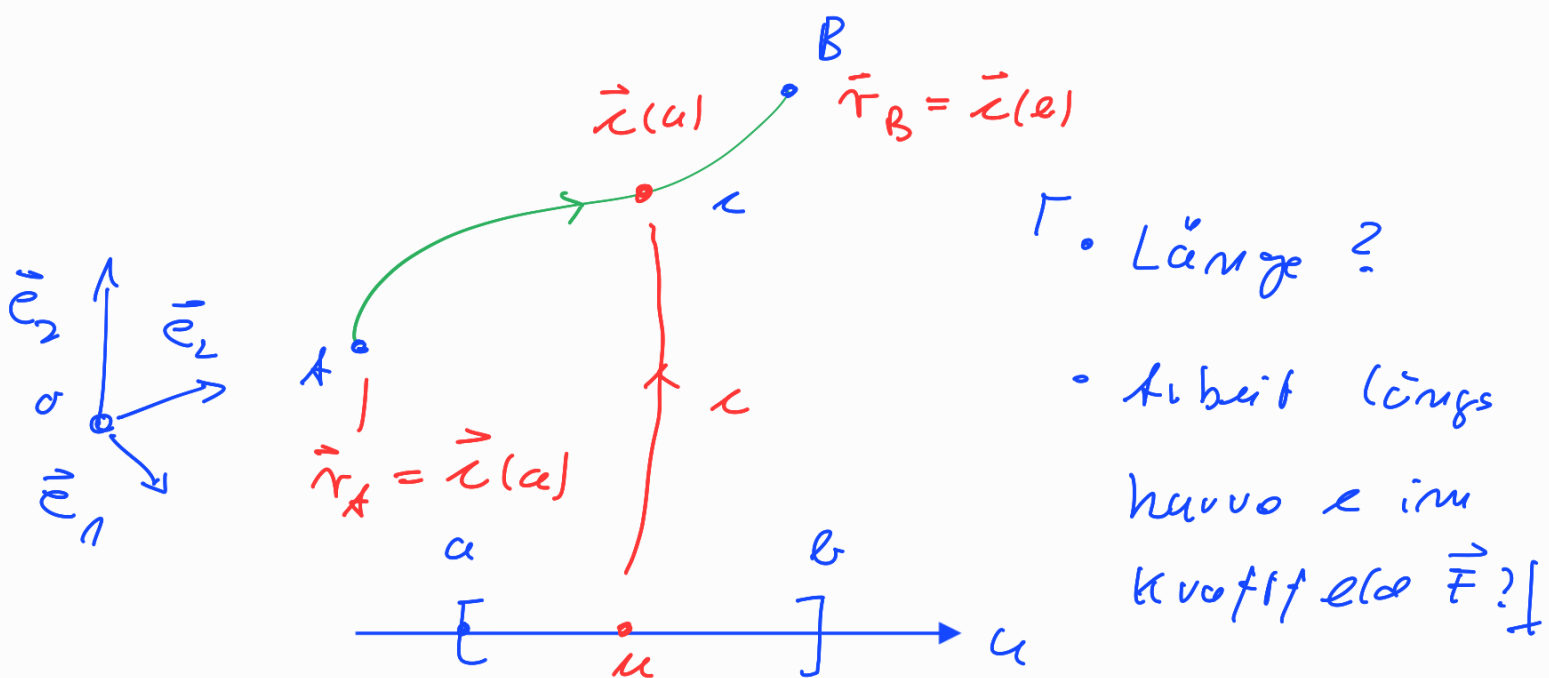
$$= \det A \cdot \det B \quad !$$

Mehrdimensionale Integration:

Kurvenintegrale, Flächen-, Volumenintegrale

↳ Kurvenintegral (Wegintegral, Konturintegral)

Kurve γ im Raum ($\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3, \dots$)



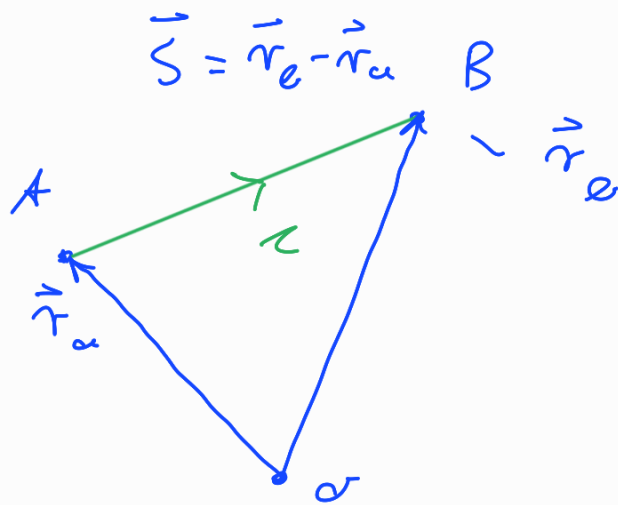
Kurve γ beschrieben durch Parametrisierung

= diff'ble Abb. $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$u \mapsto \vec{z}(u)$$

┌

Beispiel: Kurve γ = Strecke zwischen A und B !



$$\hookrightarrow \gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

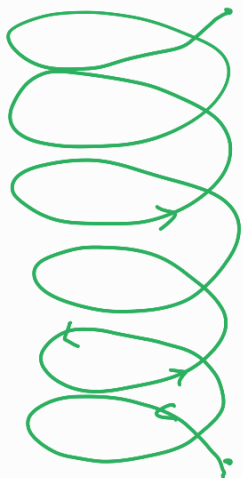
$$u \mapsto \vec{\gamma}(u) = \vec{r}_A + u \vec{S}$$

2. Beispiel: Kurve γ parametrisiert durch

$$\gamma: [0, 2\pi u] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$u \mapsto \vec{\gamma}(u) = \begin{pmatrix} R \cos u \\ R \sin u \\ \frac{H}{2\pi u} \cdot u \end{pmatrix}$$

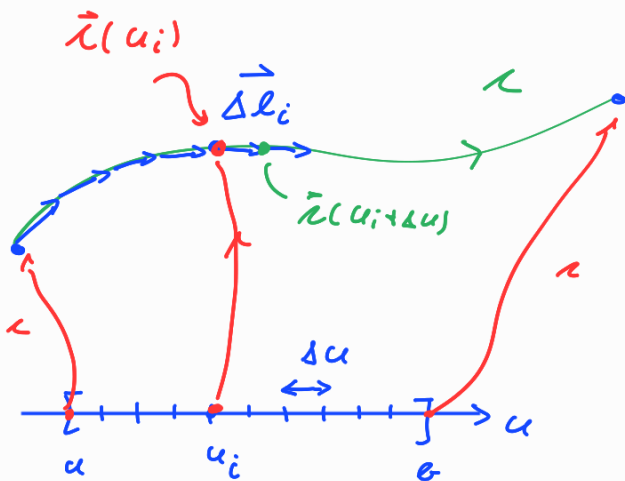
$u \in \mathbb{N}$



γ : Spirale mit u Windungen,
Höhe H , Radius R .

Länge einer Kurve : $L(\alpha)$

↳ Parametrisierung $\alpha: u \mapsto \vec{\alpha}(u)$



$$L = \sum_{i=0}^{N-1} |\Delta \vec{l}_i|$$

$$u_i = a + i \cdot \Delta u$$

$$i = 0, 1, \dots, N-1$$

$$\Delta \vec{l}_i = \frac{\vec{\alpha}(u_i + \Delta u) - \vec{\alpha}(u_i)}{\Delta u} \cdot \Delta u$$

$$\approx \frac{d\vec{\alpha}(u_i)}{du} \cdot \Delta u$$

$$\rightarrow L = \sum_{i=0}^{N-1} \left| \frac{d\vec{\alpha}(u_i)}{du} \right| \Delta u = \int_a^b \left| \frac{d\vec{\alpha}(u)}{du} \right| du$$

$\underbrace{\frac{d\vec{\alpha}(u)}{du}}_{\vec{\alpha}'(u)}$

Länge der Kurve α :

$$L(\alpha) \equiv \int_{\alpha} |\mathrm{d}\vec{l}| := \int_a^b |\vec{\alpha}'(u)| du$$

Bsp: U_R
 Umfang eines Kreises von Radius R
 = Länge der Kurve α

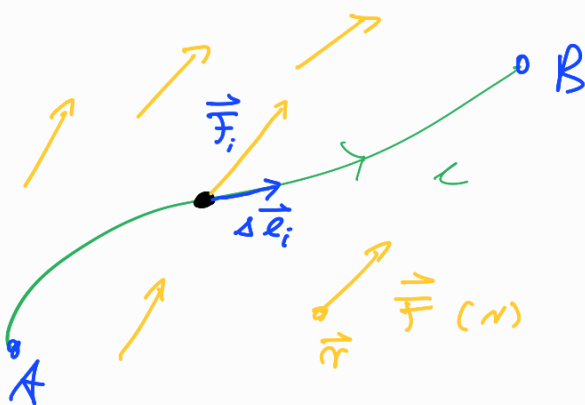
$$\alpha: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$u \mapsto \vec{\alpha}(u) = R \begin{pmatrix} \cos u \\ \sin u \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow U_R = L(\alpha) = \int_0^{2\pi} R \, du = 2\pi R \quad \checkmark$$

$$|\vec{\alpha}'(u)| = R \left| \begin{pmatrix} -\sin u \\ \cos u \end{pmatrix} \right| = R$$

- auf zuwendende Arbeit um Körper längs Kurve α unter Kraftfeld $\vec{F}: \vec{r} \mapsto \vec{F}(\vec{r})$ von A nach B zu bewegen?



$$\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$W = \sum_i \Delta W_i = - \sum_i \langle \vec{F}_i, \Delta \vec{r}_i \rangle$$

$$\circ \Delta \vec{l}_i = \vec{\kappa}'(u_i) \Delta u$$

$$\circ \vec{F}_i = \vec{F}(\vec{\kappa}(u_i))$$

$$\rightarrow W = - \sum_{i=0}^{N-1} \langle \vec{F}(\vec{\kappa}(u_i)), \vec{\kappa}'(u_i) \rangle \Delta u$$

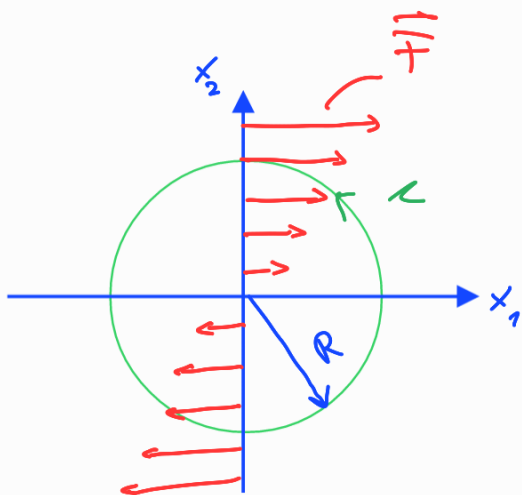
$$\text{d.h. } W(\alpha) \equiv - \int_{\alpha} \vec{F} \cdot d\vec{l} := - \int_a^b \langle \vec{F}(\vec{\kappa}(u)), \vec{\kappa}'(u) \rangle du$$

allg.: Kurvenintegral eines Vektorfeldes

$\vec{A}: \vec{r} \mapsto \vec{A}(\vec{r})$ längs Kurve α :

$$\int_{\alpha} \vec{A} \cdot d\vec{l} := \int_a^b \langle \vec{A}(\vec{\kappa}(u)), \vec{\kappa}'(u) \rangle du$$

Bsp:



$$\vec{F}(x_1, x_2) = x_2 \vec{e}_1$$

$$\alpha: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$u \mapsto R \begin{pmatrix} \cos u \\ \sin u \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{r}'(u) = R \begin{pmatrix} -\sin u \\ \cos u \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{F}(\vec{r}(u)) = R \sin u \cdot \vec{e}_1$$

$$\hookrightarrow \langle \vec{F}(\vec{r}(u)), \vec{r}'(u) \rangle = -R^2 \sin^2 u$$

$$\begin{aligned} \hookrightarrow \int_C \vec{F} \cdot d\vec{\ell} &= - \int_0^{2\pi} R^2 \sin^2 u \, du \\ &= -R \int_0^{2\pi} \underbrace{\sin^2 u}_{\frac{1}{2}(1 - \cos 2u)} \, du = \underline{\underline{-\pi R}} \end{aligned}$$