

Vektor, Vektorraum, Skalarprodukt, Vektorprodukt

$$(V, +, \cdot, \lambda \dots)$$

41-44
S1-S4

$$\langle \dots, \dots \rangle$$

↳ Geometrie:

- $\vec{a} \perp \vec{b} \iff \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$
- $|\vec{a}| := \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle^{1/2}$

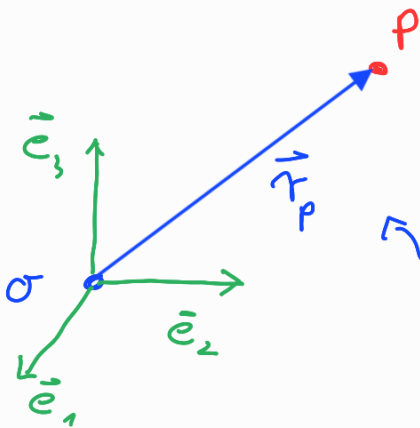
heute: Koordinatensysteme (für den 3D-Raum)

Kartesisches Koordinatensystem

2 R. Descartes (1596-1650) $\hat{=}$ Cartesius

- Bezugspunkt σ

- ONB $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$

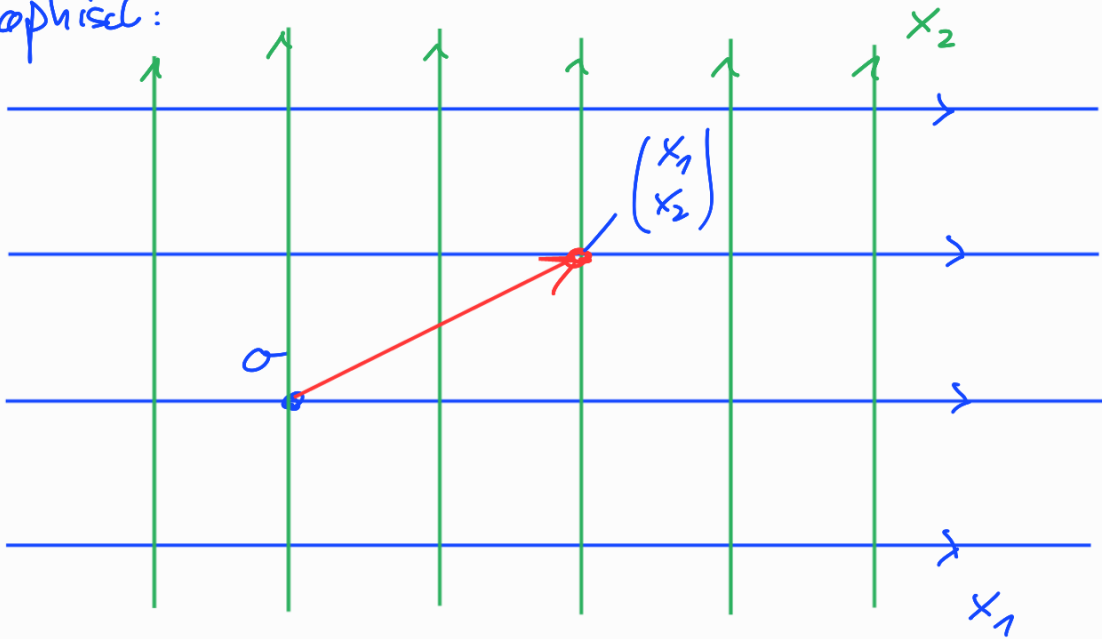


$\vec{r}_P = \vec{\sigma P}$ = Ortsvektor von P
(bzgl. σ)

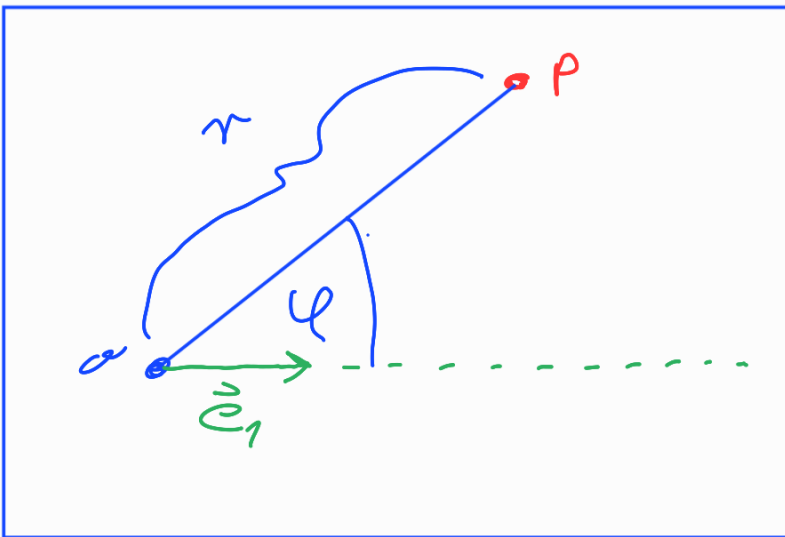
$$\vec{r}_P = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}_B$$

Kart. Koordinaten von P (bzgl. σ und B)

graphisch:



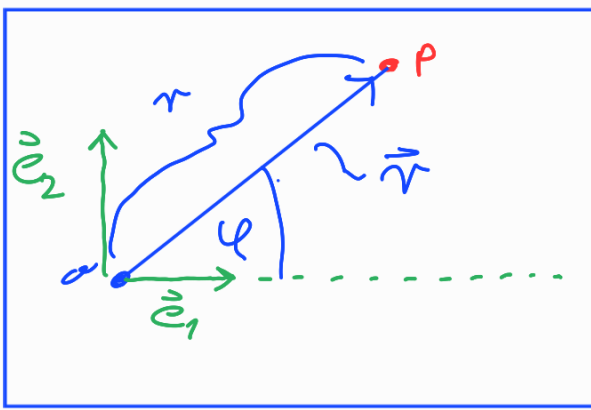
Polarkoordinaten (für Ebene)



- Bezugspkt O
- Richtung \vec{e}_1

Polarkoordinaten von P (bezgl. O, \vec{e}_1):

- Radius $r \in \mathbb{R}_+$
 - (Azimutal) Winkel $\varphi \in [0, 2\pi[$
- } $\rightarrow \underline{(r, \varphi)}$

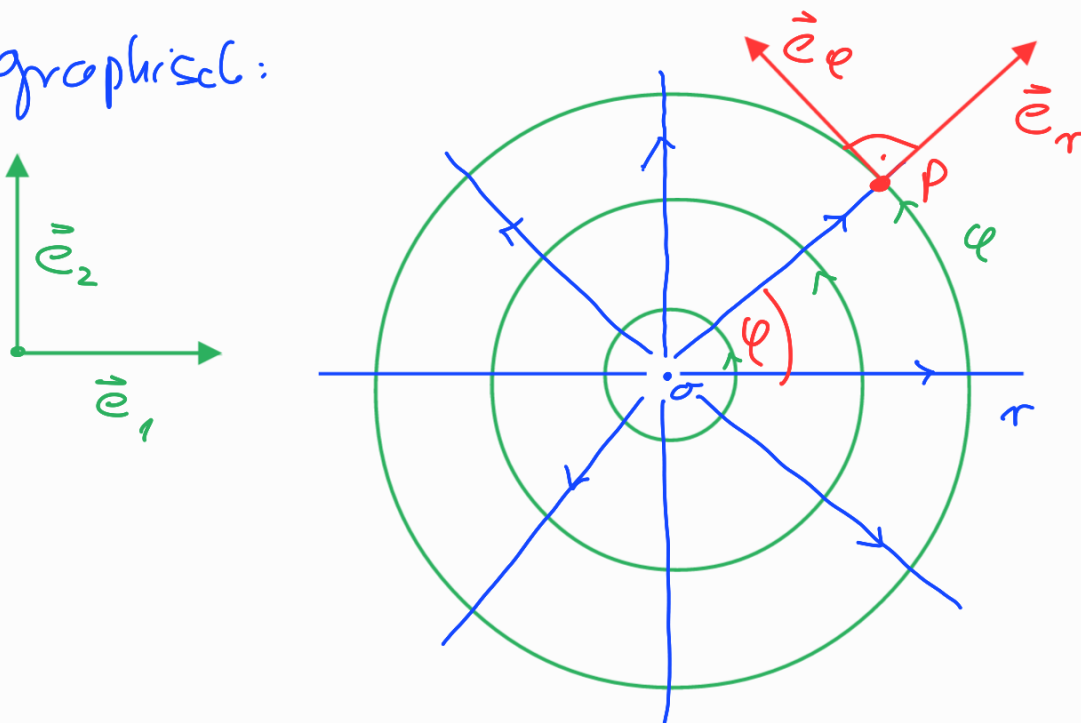


$$\vec{r} = r \vec{e}_r$$

Wechsel zu kart. Koordinaten (base $\sigma, B=(\vec{e}_1, \vec{e}_2)$)

$$(r, \varphi) \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \end{pmatrix}$$

graphisch:



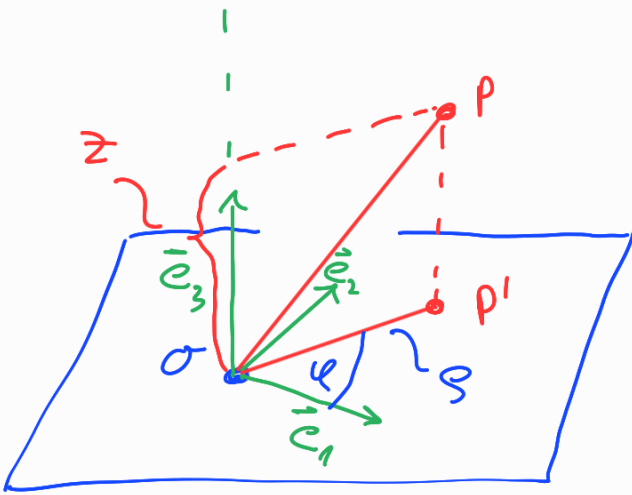
lokale ONB

$$B_{r,\varphi} = (\vec{e}_r, \vec{e}_\varphi)$$

$$\vec{e}_r = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\varphi = \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \end{pmatrix}$$

✓

Zylinderkoordinaten



• Basis vekt. σ

• ONB $B = (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$

Zylinderkoordinaten von P

• Radius $\rho \in \mathbb{R}_+$

• (Azimutal) Winkel $\varphi \in [0, 2\pi[$

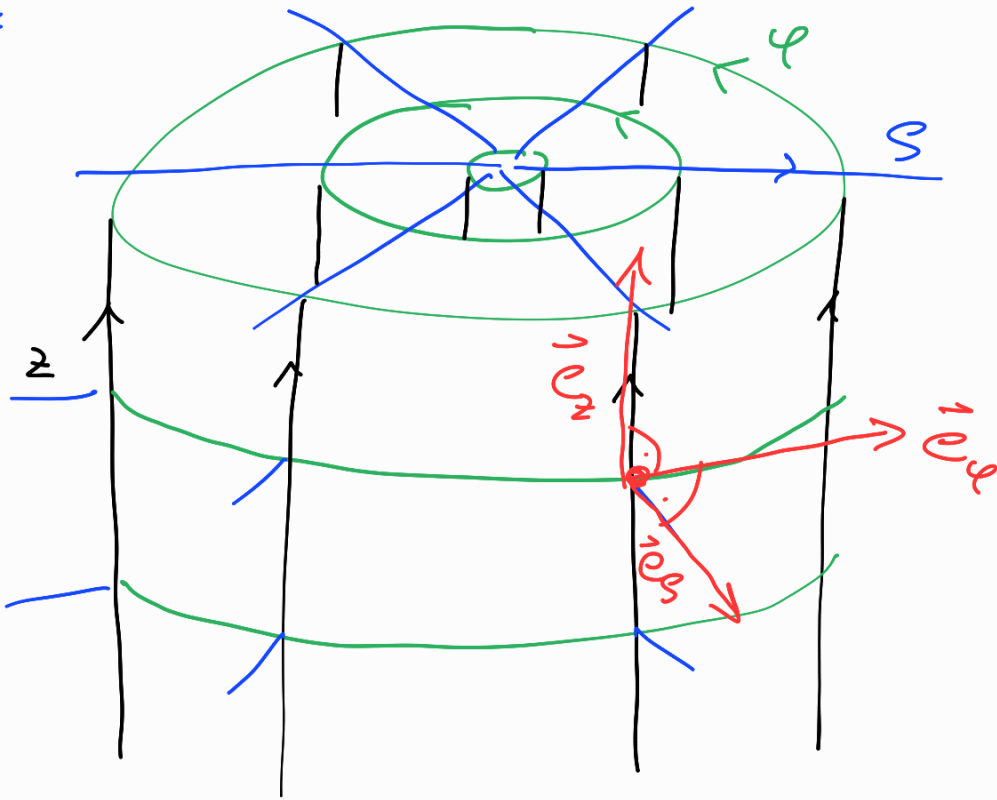
• Höhe z

(ρ, φ, z)

Wechsel zu kart. Coord. :

$$(\rho, \varphi, z) \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \rho \cos \varphi \\ \rho \sin \varphi \\ z \end{pmatrix}$$

graphisch:



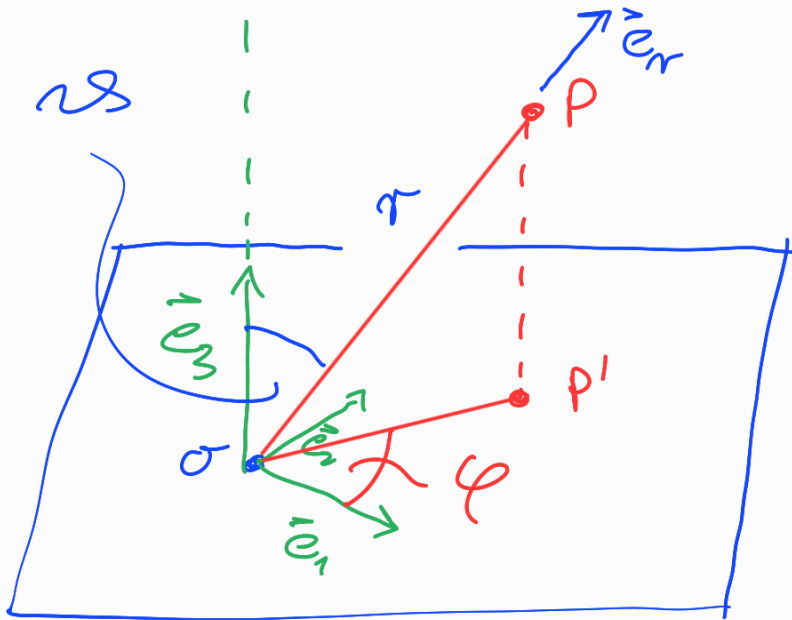
lokale ONB

$$B_{s,\varphi,z} = (\vec{e}_s, \vec{e}_\varphi, \vec{e}_z)$$

$$\vec{e}_s = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\varphi = \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_z = \vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ortsvektor: $\vec{r} = s \vec{e}_s + z \vec{e}_z$

Kugelkoordinaten (sphärische Koordinaten)



• Bsp. pt σ

• ONB $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$

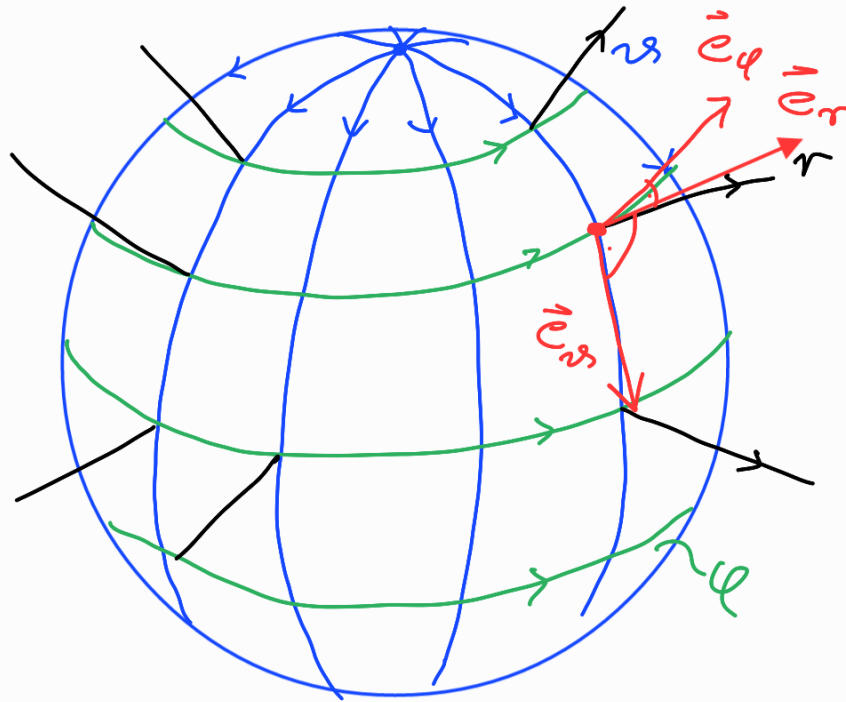
Kugelkoordin. von P

- Radius $r \in \mathbb{R}_+$
 - Azimutalwinkel $\varphi \in [0, 2\pi[$
 - Polarwinkel $\vartheta \in [0, \pi]$
- } $\rightarrow (r, \varphi, \vartheta)$

Wechsel auf kart. Koordin.

$$(r, \varphi, \vartheta) \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \sin \vartheta \cos \varphi \\ r \sin \vartheta \sin \varphi \\ r \cos \vartheta \end{pmatrix}$$

graphisch.



Local Basis :

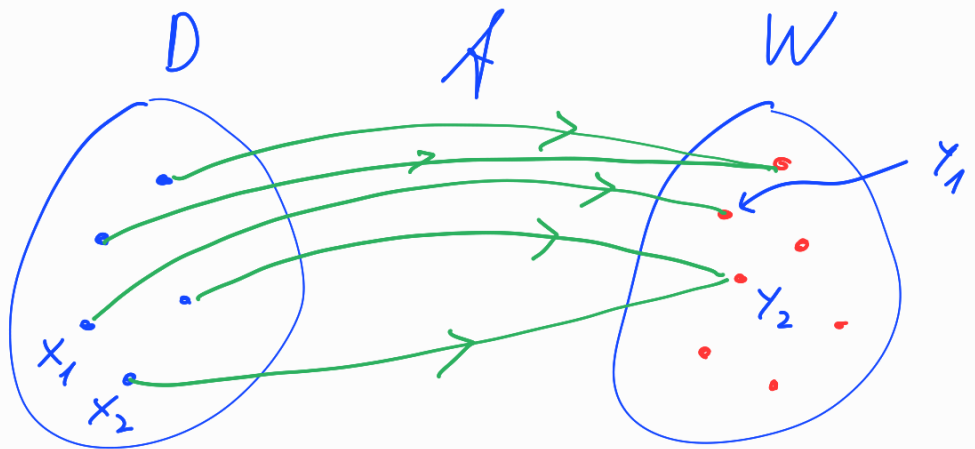
$$\vec{e}_r = \begin{pmatrix} \sin\theta \cos\phi \\ \sin\theta \sin\phi \\ \cos\theta \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\phi = \begin{pmatrix} -\sin\phi \\ \cos\phi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_\theta = \begin{pmatrix} \cos\theta \cos\phi \\ \cos\theta \sin\phi \\ -\sin\theta \end{pmatrix}$$

Elemente der Analysis (zuerst \mathbb{R} , dann \mathbb{R}^n)

Abbildung:

A



Notation:

$$A : D \rightarrow W$$

$$x_i \mapsto A(x_i) = y_i$$

↓
Zuordnungsvorschrift

reelle Funktion $f :=$ Abbildung $f: D \rightarrow W$
 $D \subset \mathbb{R}, W \subset \mathbb{R}$

Beispiele:

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto f(x) = x^2$$

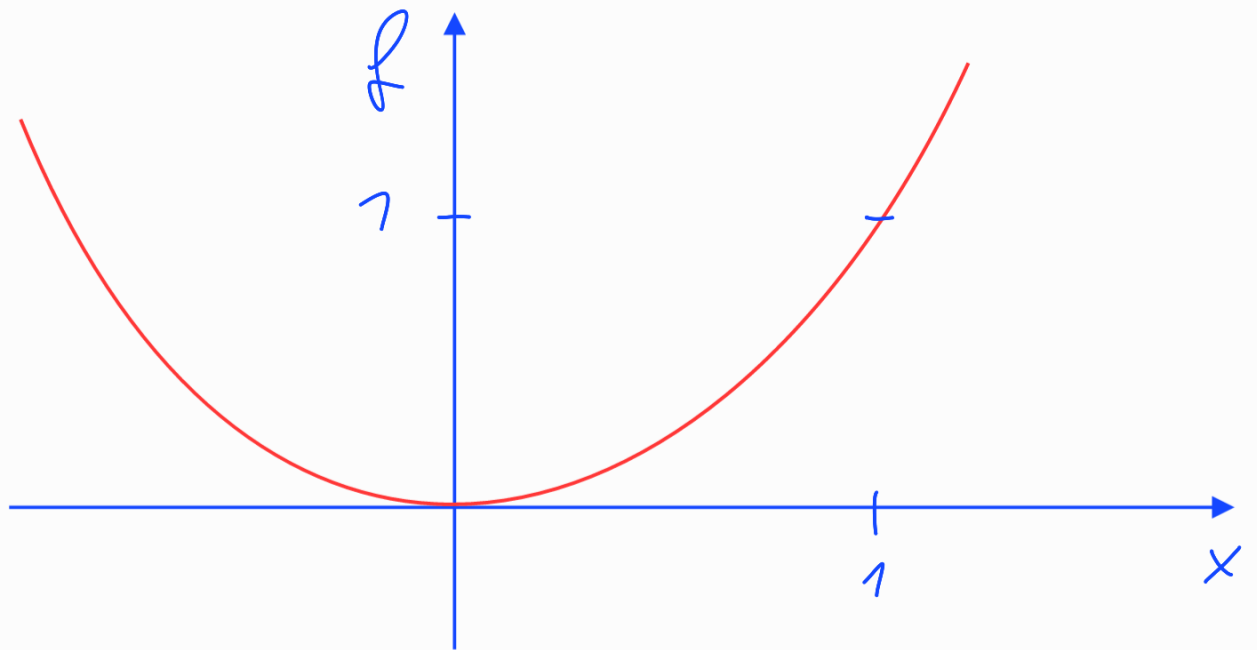
kürzer:

$$f: x \mapsto x^2$$

noch kürzer:

$$f(x) = x^2$$

Funktionsgraph von $f(x) = x^2$:



Verknüpfungen von Funktionen: $f, g : D \rightarrow \mathbb{R}$

Addition

$$f + g : D \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto (f+g)(x) = f(x) + g(x)$$

Skalar multiplikation

$$\lambda f : D \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto (\lambda f)(x) = \lambda f(x)$$

Multiplikation

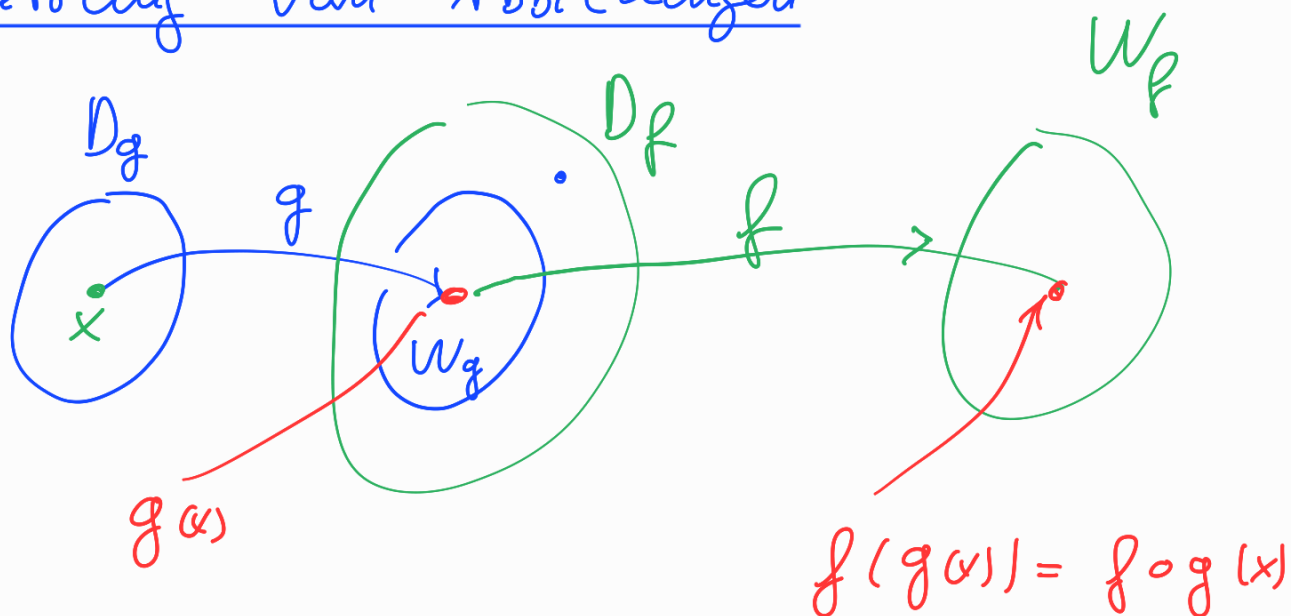
$$f \cdot g : D \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto (f \cdot g)(x) = f(x) \cdot g(x)$$

Division: $f/g: D \setminus \text{Nullstellen von } g \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto (f/g)(x) = \frac{f(x)}{g(x)}$$

Verketzung von Abbildungen



$$f \circ g: D_g \rightarrow W_f$$

$$x \mapsto (f \circ g)(x) = f(g(x))$$

„Verketzung / Komposition der Abb. f und g “
„ f nach g “

