

Poissonklammer

physikalische Größe $\hat{=}$ Phasenraumfunktion

$$A : \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x = (q_i, p) \mapsto A(x)$$

Γ etwa kinetische Energie $\hat{=}$ $T : \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{R}$

$$(q_i, p) \mapsto p^2 / 2m$$

]

Falls Größe explizit zeitabhängig:

$$\begin{aligned} A : \mathbb{T} \times \underline{\mathbb{R}} &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\underline{x}, \underline{t}) &\mapsto \underline{A(x, t)} \end{aligned}$$

\Rightarrow Zeitliche Änderung einer Größe A

$\hat{=}$ zeitliche Änderung einer Phasenraumfkt $A(x, t)$ längs

Phasenraumbahn $x(t)$:

$$A(t) = A(x(t), t)$$

$$\rightarrow \boxed{\frac{dA}{dt}(t) = ?}$$

mittels Kettenregel und $\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$, $\dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}$.

erhalten wir:

$$\frac{dA}{dt} = \sum_{i=1}^l \left(\frac{\partial A}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial A}{\partial p_i} \dot{p}_i \right) + \frac{\partial A}{\partial t}$$

$$= \sum_i \left(\frac{\partial H}{\partial p_i} \frac{\partial A}{\partial q_i} - \frac{\partial A}{\partial p_i} \frac{\partial H}{\partial q_i} \right) + \frac{\partial A}{\partial t}$$

mit Poisson-Klammer $\{B, C\}$ zweier Phasenraumfkt B, C definiert durch

$$\{B, G\} := \sum_{i=1}^f \left(\frac{\partial B}{\partial p_i} \frac{\partial G}{\partial q_i} - \frac{\partial G}{\partial p_i} \frac{\partial B}{\partial q_i} \right)$$

erhalten wir also:

$$\frac{dA}{dt} = \{H, A\} + \frac{\partial A}{\partial t}$$

insbesondere für $\frac{\partial A}{\partial t} = 0$:

- $\frac{dA}{dt} = \{H, A\}$
- A Erhaltungsgröße $\Leftrightarrow \{H, A\} = 0$

aus letzterem folgt wegen $\{H, H\} = 0$ (s.u.):

Im jedem autonomen System (d.h. $\frac{\partial H}{\partial t} = 0$) ist

H Erhaltungsgröße, genauer "Energie".

Allgemeine Eigenschaften der Poisson-Klammer

- $\{A, B\} = -\{B, A\}$ (Antisymmetrie)
- $\{\lambda A + B, G\} = \lambda \{A, G\} + \{B, G\}$ (Linearität)
 $\lambda \in \mathbb{R}$
- $\{AB, C\} = A\{B, C\} + \{A, C\}B$ (Produktregel)
- $\{A, f(B)\} = f'(B) \{A, B\}$ falls $f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$
- $\{A, \{B, G\}\} + \{B, \{C, A\}\} + \{C, \{A, B\}\} = 0$
 (Jacobi-Identität)

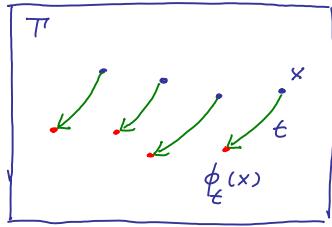
(Beweis durch Hinschreiben)

Symmetrien und Erhaltungsgrößen

↪ eines Hamilt. Systems bzgl. Kontinuierlicher Transformationen des Phasenraums

Prototyp einer kontin. Trafo ist der Hamiltonsche Fluss, $\phi \equiv$

t -abhängige Abb:



so, dass

$$1. \quad \phi_0(x) = x$$

$$2. \quad \frac{d}{dt} \phi_t(x) = V_H(\phi_t(x))$$

$$\hookrightarrow V_H = \begin{pmatrix} \frac{\partial H}{\partial p} \\ -\frac{\partial H}{\partial q} \end{pmatrix}$$

(d.h. $x(t) := \phi_t(x_0)$ ist Integralkurve des Hamiltonschen Vektorfeldes mit $x(0) = x_0$: $\dot{x}(t) = V_H(x(t))$)

für autonome Systeme ($\frac{\partial H}{\partial t} = 0$) gilt offenbar:

$$\phi_{t_2} \circ \phi_{t_1} = \phi_{t_2 + t_1}$$

→ Vielzahl gemeinsamer:

- wähle beliebige Phasenraumfunktion $F: T^1 \rightarrow \mathbb{R}$
- betrachte F als Hamilton-Fkt bzgl. Zeitentwicklung im fiktiven Zeit seit

→ kontinuierliche Transformation $\Phi^F \equiv$ Hamilt. Fluss bzgl. F :

$$\begin{aligned} \Phi_s^F &: T^1 \rightarrow T^1 \\ x &\mapsto \Phi_s^F(x) \end{aligned}$$

definiert durch

$$1. \quad \Phi_0^F(x) = x \quad , \quad 2. \quad \frac{d}{ds} \Phi_s^F(x) = V_F(\Phi_s^F(x))$$

mit V_F Hamilt. Vektorfeld bzgl. F :

$$V_F(x) := \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial p_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial F}{\partial p_f} \\ -\frac{\partial F}{\partial q_1} \\ \vdots \\ -\frac{\partial F}{\partial q_f} \end{pmatrix}$$

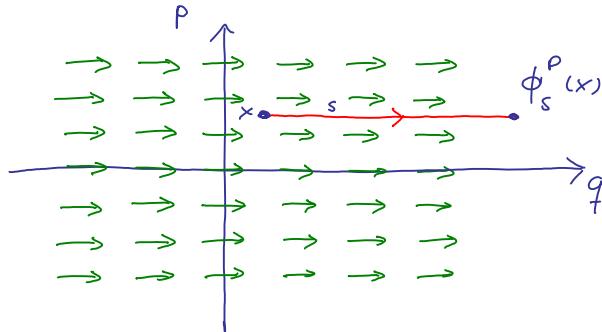
Beispiele:

1) 1D Teilchen, Koordinate q , Impuls p

$$\text{d.h. } x = (q, p) \in \mathbb{T} = \mathbb{R}^2$$

wähle $F = p$:

$$\rightarrow V_p = \begin{pmatrix} \frac{\partial p}{\partial p} \\ 0 \\ -\frac{\partial p}{\partial q} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



$$\rightarrow \phi_s^p(q, p) = \begin{pmatrix} q + s \\ p \end{pmatrix}, \text{ Translation um } s$$

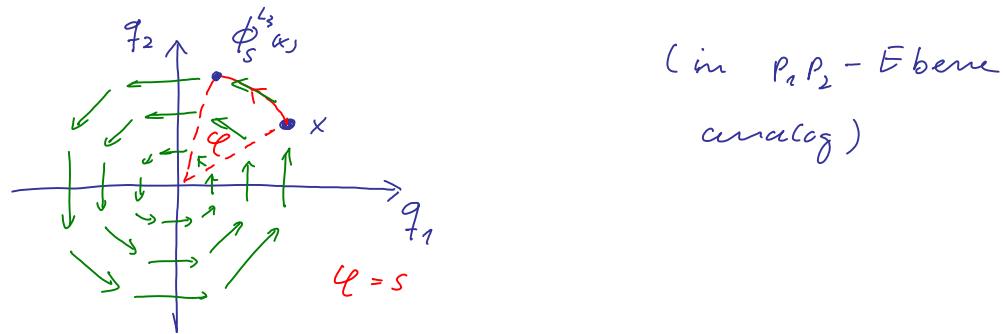
Impuls p generiert Translation des Orts

2. 3D Teilchen, $\vec{q} = (q_1, q_2, q_3)$, $\vec{p} = (p_1, p_2, p_3)$

$$\text{wählen } F = L_3 = (\vec{q} \times \vec{p})_3 = (q_1 p_2 - q_2 p_1)$$

$$\rightarrow V_{L_3} = \begin{pmatrix} -q_1 \\ q_2 \\ 0 \\ -p_2 \\ +p_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Vf. V_{L_3} im q_1, q_2 -Ebene:



(in $p_1 p_2$ -Ebene
analog)

d.h.

$$\phi_s^{L_3}(\vec{q}, \vec{p}) = \begin{pmatrix} R_{3,s} \vec{q} \\ R_{3,s} \vec{p} \end{pmatrix}, \quad R_{3,s} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Rotation um Winkel $\varphi = s$ um q_3 -Achse

Drehimpuls generiert Rotation

Definition:

Φ^F kontinuierliche Symmetrie von H

$$:\Leftrightarrow H(x) = H(\Phi_s^F(x))$$

für alle s , alle $x \in \Gamma$

nun gilt für bel. $F: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$:

Φ^F kont. Symmetrie von H

$$\Leftrightarrow 0 = \frac{dH}{ds}(\Phi_s^F(x)) = \sum_i \left(\frac{\partial H}{\partial q_i} \frac{dq_i}{ds} + \frac{\partial H}{\partial p_i} \frac{dp_i}{ds} \right)_{\Phi_s^F(x)}$$

$$\Leftrightarrow \{ F, H \} = 0$$

$$\Leftrightarrow \{ H, F \} = 0$$

F Erhaltungsgröße

dies ist der Satz vom Noether:

Jeder kontinuierlichen Symmetrie entspricht
eine Erhaltungsgröße.

(Hamiltonsche Version)

Beispiele 1, 2) und Tatsache, dass H einerseits
trivialerweise Symmetrie vom H und andererseits H
Generator der Zeittransformation ($\phi_t^H(x) = x(t)$)

zeigen:

Kont. Symmetrie	Erhaltungsgröße
Translation	(Gesamt-) Impuls
Rotation	(Gesamt-) Drehimpuls
Zeittransformation	(Gesamt-) Energie

Ein allgemeinere Version des S.v.N. zeigt zudem:

Galilei-Invarianz \leftrightarrow Schwerpunktserhaltung