

Elektrodynamische Potentiale, inhomogene Wellengleichung, retardierte und avancierte Potentiale

Motivation: Erzeugung el.-mag. Wellen durch beschleunigte Ladungen

→ bestimme $\vec{E}(\vec{r}, t)$, $\vec{B}(\vec{r}, t)$ zu gegebenen $s(\vec{r}, t)$, $\vec{j}(\vec{r}, t)$!

Erinnerung: Elektrostatisch: $\boxed{\text{rot } \vec{E} = 0}$ → \exists elektrostat. Pot. ϕ :

$$\boxed{\vec{E} = -\text{grad } \phi}$$

genügt Poisson-Gl.: $\boxed{\Delta \phi = -s/\epsilon_0}$ (1)

elektrostat. Pot. einer PtLadg q im \vec{r}' : $\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$

→ elektrostat. Pot zu $s(\vec{r})$:

$$\boxed{\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{s(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3 r'} \quad (2)$$

Superposition

Magnetostatik:

$\boxed{\text{div } \vec{B} = 0}$ → \exists Vektorpotenzial \vec{A} :

$$\boxed{\vec{B} = \text{rot } \vec{A}}$$

Ampèresches Gesetz $\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$ und $\text{rot}(\text{rot } \vec{A}) = \text{grad}(\text{div } \vec{A}) - \Delta \vec{A}$ zeigt, dass

$$\text{grad}(\text{div } \vec{A}) - \Delta \vec{A} = \mu_0 \vec{j}$$

unter Nebenbedingung ('Eichbedingung') $\operatorname{div} \vec{A} = 0$ genügt
 \vec{A} also ebenfalls einer Poisson-GL:

$$\Delta \vec{A} = -\mu_0 \vec{j} \quad (1') \quad (\text{d.h. } \Delta A_i = -\mu_0 j_{i,i} \quad i=1,2,3)$$

analog zu (1) bzw. (2) schließen wir, dass \vec{A} zu $\vec{j}(\vec{r})$ gegeben ist durch

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} d^3 r' \quad (2')$$

Verallgemeinerung für nicht-stationäre Dichten und Stromdichten $s(\vec{r}, t)$ bzw. $\vec{j}(\vec{r}, t)$ wie folgt:

(i) es existieren elektrodynamische Potentiale $\phi(\vec{r}, t)$ und $\vec{A}(\vec{r}, t)$ darunter, dass

$$(3) \quad \begin{aligned} \vec{B} &= \operatorname{rot} \vec{A} \\ \vec{E} &= -\operatorname{grad} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \end{aligned} \quad (\text{genau wie zuvor})$$

(ii) in Lorenz-Eichung, $\operatorname{div} \vec{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} = 0$, genügen

ϕ und \vec{A} den inhomogenen Wellengleichungen:

$$\begin{aligned} \Delta \phi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} &= -s/\epsilon_0 \\ \Delta \vec{A} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} &= -\mu_0 \vec{j} \end{aligned}$$

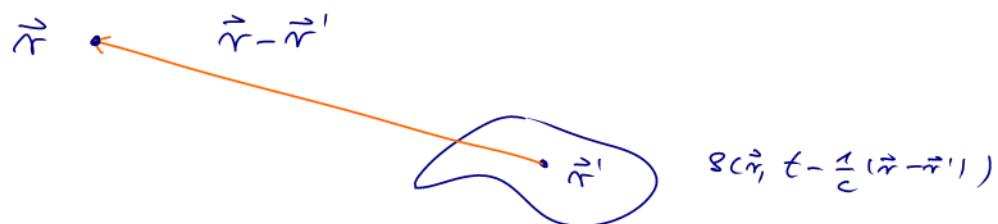
(iii) spezielle Lösungen der inhomog. Wellengl. sind die retardierten Potentiale:

$$\phi_r(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{s(\vec{r}, t - \frac{1}{c}|\vec{r} - \vec{r}'|)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'$$

$$\vec{A}_r(\vec{r}, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\vec{j}(\vec{r}, t - \frac{1}{c}|\vec{r} - \vec{r}'|)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'$$

(5)

Bem.: ein zur retardierten Zeit $t - \frac{1}{c}|\vec{r} - \vec{r}'|$ im \vec{r}' ausgesendetes "Signal" erreicht im Lichtgeschwindigkeit c den Ort \vec{r} genau zur Zeit t :



zu (i): auch im dynamischen Fall $\operatorname{div} \vec{B} = 0$
 \rightarrow Existenz eines dyn. Vektorpotentials \vec{A} mit
 $\operatorname{rot} \vec{A} = \vec{B}$

dann mit wird $\operatorname{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$ zu $\operatorname{rot} (\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}) = \vec{0}$;
d.h. $\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$ ist konserватив

\rightarrow Existenz eines dyn. Skalarpotentials ϕ mit
 $-\operatorname{grad} \phi = \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$.

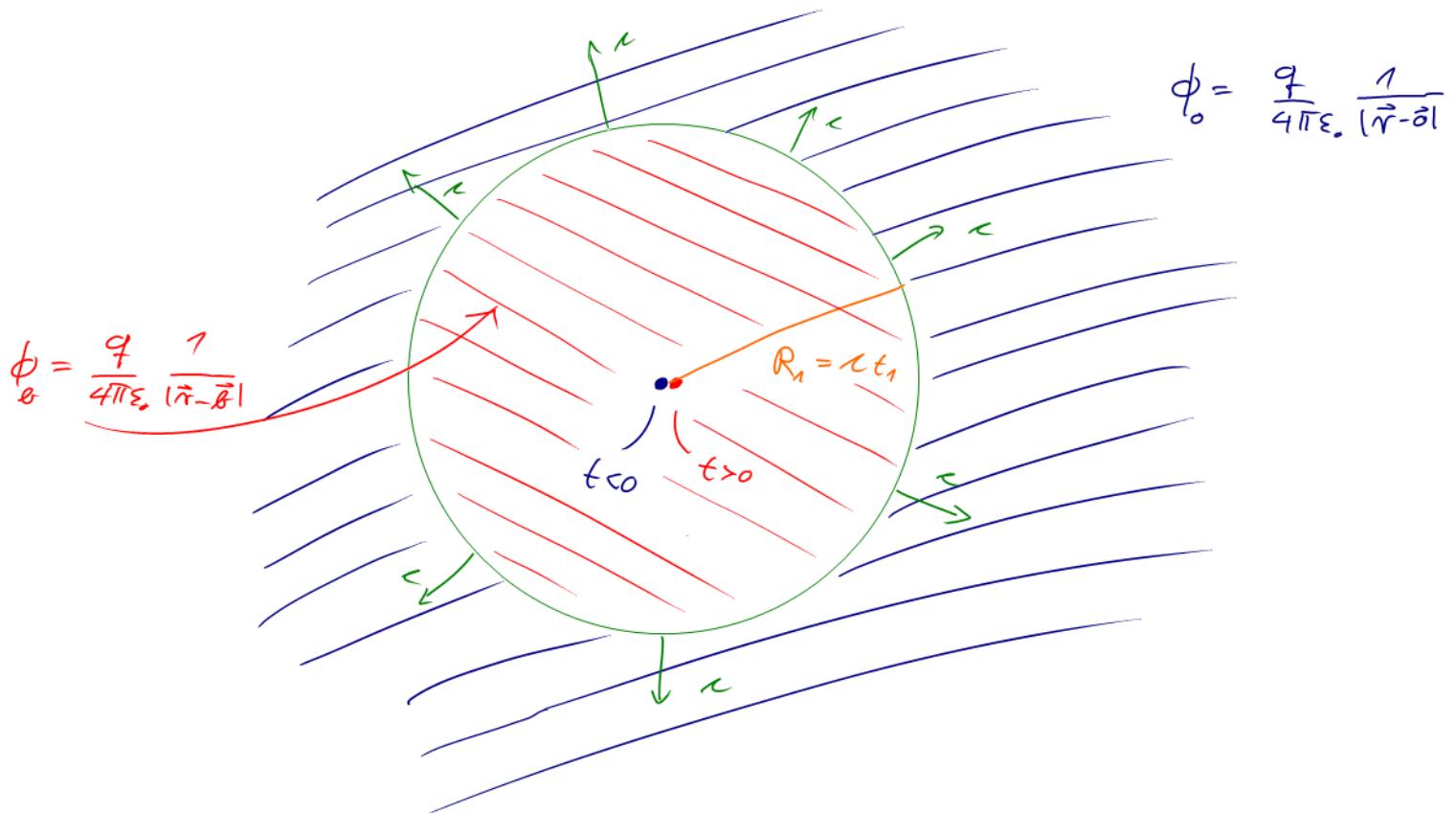
zu (ii) : Einsetzen von (3) in Maxwell'sche GLen unter Berücksichtigung von Eichbedingung (4)

zu (iii) : Verifikation durch direktes Einsetzen in die inhomog. Wellengleichung (etwas aufwendig ...)

elementares Beispiel (schematisch) :

Verrückung einer Pltzg \vec{r} von σ nach \vec{t} zur Zeit $t=0$:

retardiertes Potenzial ϕ_r zur Zeit $t_1 > 0$:



d.h. die Potentialänderung von $\phi_0 \rightarrow \phi_r$, verursacht durch die Verrückung der Pltzg zur Zeit $t=0$, breiteret sich mit Lichtgeschwindigkeit c in einer auslaufenden Kugelwelle aus.

Bemerkung: neben den retardierten Potenzialen ϕ_r und \vec{A}_r
 sind auch die avancierten Potenziale ϕ_a und \vec{A}_a
 Lösungen der Wellengleichung:

$$\phi_a(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{s(\vec{r}, t \oplus \frac{1}{c} |\vec{r} - \vec{r}'|)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'$$

$$\vec{A}_a(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\vec{j}(\vec{r}, t \oplus \frac{1}{c} |\vec{r} - \vec{r}'|)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}'$$

aufgrund des Vorzeichenwechsels im Zeitargument des Integranden entsprechen sie genau den retardierten Potenzialen mit umgekehrter Zeitrichtung!

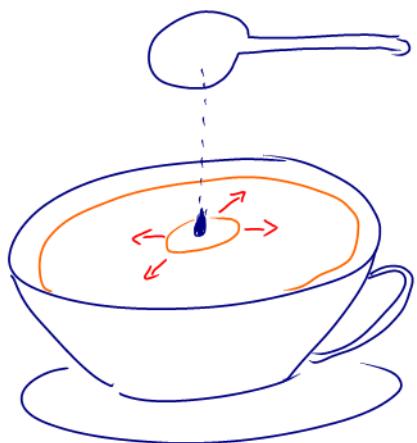
im obigen Beispiel ergeben somit die avancierten Potenziale eine mit Lichtgeschwindigkeit einlaufende Kugelwelle, die bei $t=0$ in \vec{r} eintrifft und die dortige Ladung q nach \vec{b} vernichtet.

Bemerkungen:

- 1) die Zeitumkehrinvarianz der E.D. erfordert die Existenz der gegenüber ϕ_r, \vec{A}_r „zeitgespiegelten“ Potenziale ϕ_a, \vec{A}_a
- 2) beobachtbar sind i.d.R. immer nur die retardierten Lösungen, da nur für diese die Anfangsbedingungen lokal und damit experimentell realisierbar sind
- (*) auch hier bestätigen Annahmen die Regel:



retardierte und avancierte Wellen in der Teetasse:



auslaufende Kugelwelle
≤ retardierte Lösung



einlaufende Kugelwelle
≤ avancierte Lösung
(der inhom. Wellengl.)