

gängige Variablenbezeichnungen:

• Ort x $\xleftrightarrow{\text{F.T.}}$ Wellenzahl k

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dk}{2\pi} \hat{f}(k) e^{ikx}$$

• Zeit t $\xleftrightarrow{\text{F.T.}}$ Frequenz ω

$$f(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{d\omega}{2\pi} \hat{f}(\omega) e^{i\omega t}$$

Anwendung der Fouriertransformation zur Lösung linearer partieller DGLen (mit konstanten Koeffizienten):

↳ Idee: nutze " $\frac{\partial}{\partial x} \xrightarrow{\text{F.T.}} ik$ "

→ Differenzialgleichung für $f(x)$ wird zur algebraischen Gleichung für $\hat{f}(k)$!

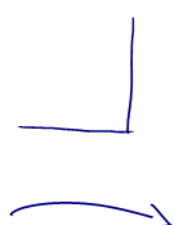
etwa lin. DGL 2. Ordnung:

$$\left[\begin{array}{l} \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x^2} + a \frac{\partial f(x)}{\partial x} + b f(x) = h(x) \\ \xrightarrow{\text{F.T.}} -k^2 \hat{f}(k) + ika \hat{f}(k) + b \hat{f}(k) = \hat{h}(k) \end{array} \right] \xrightarrow{\text{F.T.}}$$

d.h. Fouriertransformierte $\hat{f}(k)$ eine Lösung $f(x)$

erfüllt

$$\hat{f}(k) = \frac{\hat{h}(k)}{b - k^2 + ika}$$



Beispiel: Wärmeleitung in einer Dimension: $T(x, t)$

Wärmeleitungsgleichung:
$$\frac{\partial T}{\partial t} = a \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}$$

$a = \frac{\lambda}{\rho c}$: Temperaturleitfähigkeit, $[a] = \frac{\text{Länge}^2}{\text{zeit}}$

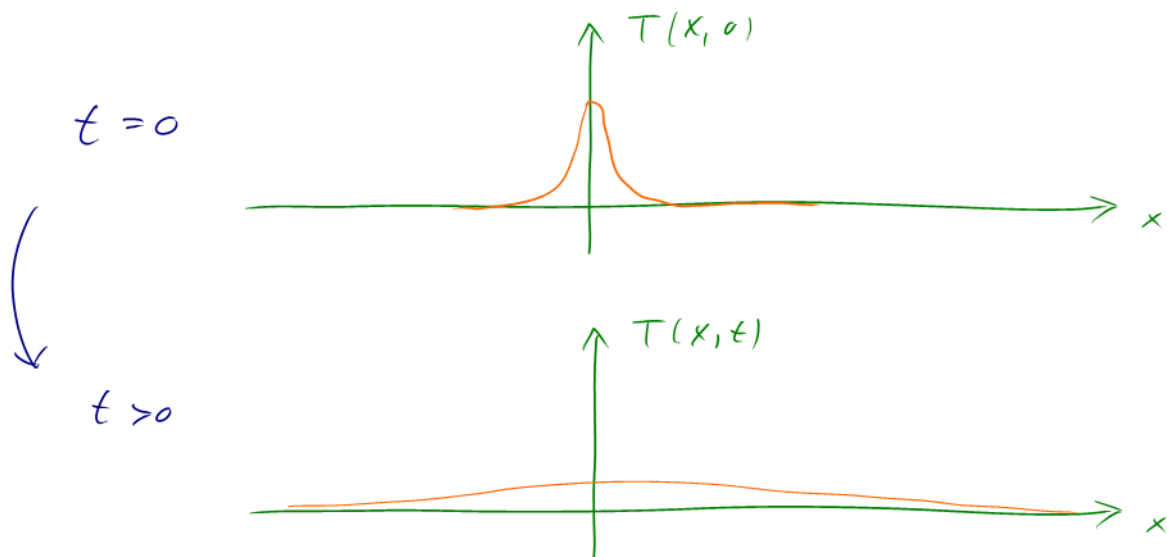
(λ : Wärmeleitfähigkeit, ρ : Massendichte
 c : spezifische Wärmekapazität)

$T(x, t)$ beschreibt etwa Temperaturverteilung in einem Draht



Problem a):

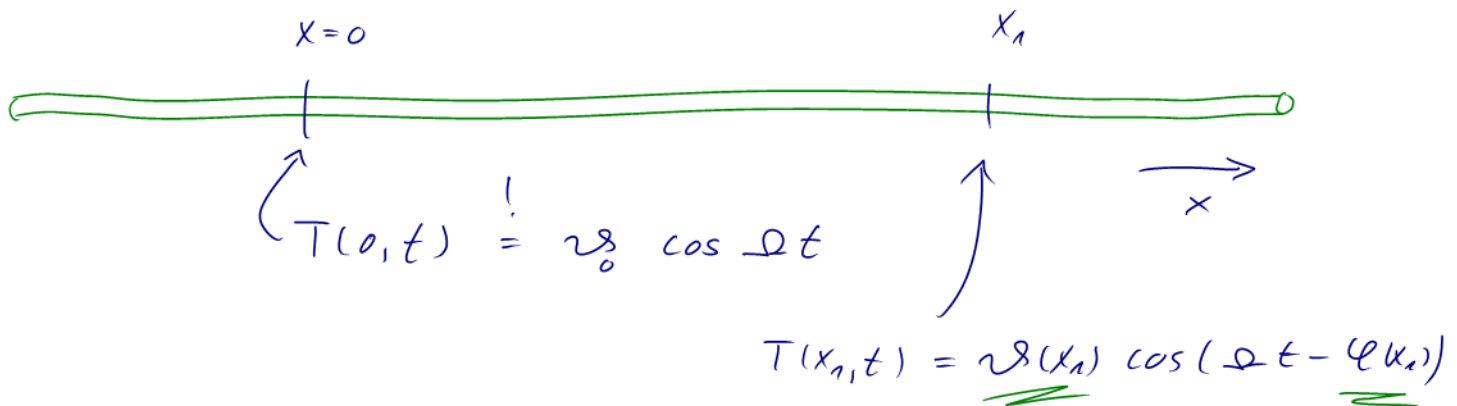
gegeben $T(x, 0)$, bestimme $T(x, t)$ für $t > 0$!



Problem 8):

gegeben $T(0,t)$, bestimme $T(x,t)$ für $x \neq 0$!

etwa:



Amplitude $v(x) = ?$

Phasenverschiebung $\varphi(x_1) = ?$

Zuerst Problem a): $T(x,0) \xrightarrow{t} T(x,t) = ?$

Wärmeleitungsgleichung:

$$\frac{\partial T}{\partial t}(x,t) \stackrel{!}{=} a \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}(x,t)$$

F.T. in x F.T. in x ;

$$\frac{\partial \hat{T}(k,t)}{\partial t} \stackrel{!}{=} -a k^2 \hat{T}(k,t)$$

$\frac{\partial^2}{\partial x^2} \rightarrow -k^2$

einfache lin. DGL 1. Ordnung vom Typ $\dot{y} = \lambda y$

$$\hat{T}(k,t) = \hat{T}_0(k) e^{-a k^2 t} \quad (*)$$

hieraus folgt $T(x,t)$ durch inv. F.T. :

$$T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} \hat{T}(k, t) e^{ikx}$$

$$\stackrel{(*)}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} \hat{T}_0(k) e^{-akh^2 t + ikx} \quad (**)$$

$\hat{T}_0(k)$ ist dabei die Fouriertransformierte von $T(x, 0)$; denn für $t=0$ ergibt (**):

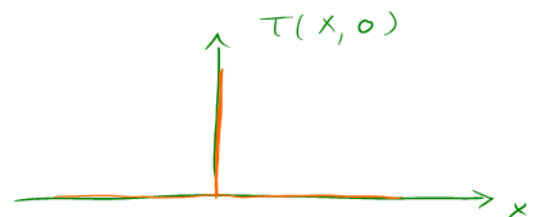
$$T(x, 0) \stackrel{!}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} \hat{T}_0(k) e^{ikx}$$

→ Verfahren zur Lösung des Problems a)

$$T(x, 0) \xrightarrow{\text{F.T.}} T_0(k) = \int_{-\infty}^{+\infty} dx T(x, 0) e^{-ikx}$$

$$\rightarrow T(k, t) = T_0(k) e^{-akh^2 t}$$

$$\xrightarrow{(\text{F.T.})^{-1}} T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} T_0(k) e^{-akh^2 t + ikx}$$



z.B. $T(x, 0) = \nu \delta(x)$:

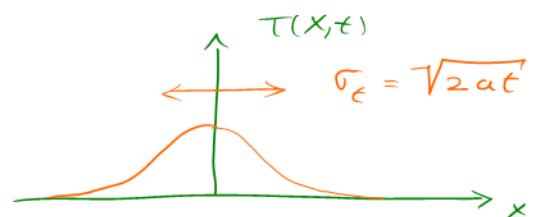
$$\rightarrow \hat{T}_0(k) = \nu$$

$$\rightarrow \hat{T}_0(k, t) = \nu e^{-akh^2 t}$$

$$\rightarrow T(x, t) = \nu \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} e^{-akh^2 t + ikx}$$

Gauß-Integral

$$\downarrow = \frac{\nu}{\sqrt{4\pi at}} e^{-x^2/4at}$$



Ergänzung:

Zeitentwicklung des "Einheitstemperaturpeaks" $T(x,0) \equiv \delta(x)$
(d.h. $\mathcal{U}=1$) definiert sog. Wärmeleitungskeim $\Gamma(x,t)$;
d.h.

$$\Gamma(x,t) = \frac{1}{\sqrt{4\pi at}} e^{-\frac{x^2}{4at}} ;$$

wegen Linearität der Wärmeleitungsgleichung sind

$T(x,0) \equiv \int \alpha y T(y,0) \delta(x-y)$ erhalten wir

mit $\delta(x-y) \xrightarrow{t} \Gamma(x-y,t)$ die gesuchte
Lösung $T(x,t)$ zur Anfangsverteilung $T(x,0)$ gemäß

$$\begin{aligned} T(x,t) &\stackrel{!}{=} \int \alpha y T(y,0) \Gamma(x-y,t) \\ &= \frac{1}{\sqrt{4\pi at}} \int \alpha y T(y,0) e^{-\frac{(x-y)^2}{4at}} \end{aligned}$$

d.h. $T(x,t)$ ergibt sich aus Faltung von $T(x,0)$ mit $\Gamma(x,t)$.

Beachte: $\hat{T}(h,t) \stackrel{!}{=} \hat{T}_0(h) e^{-ah^2 t}$

$$\stackrel{!}{=} \underbrace{(\hat{T}_0 * \hat{\Gamma}_t)}(h)$$

↑
Faltungssatz



zu Problem b) : $T(0, t) \rightarrow T(x, t) = ?$

Lösung durch F.T von $T(x, t)$ in t :

Wärmeleitungsgleichung: $\frac{\partial T(x, t)}{\partial t} = a \frac{\partial^2 T(x, t)}{\partial x^2}$

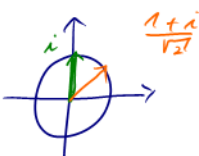
F.T in t ; $\frac{\partial}{\partial t} \rightarrow i\omega$ $\left[\begin{array}{l} \frac{\partial T(x, t)}{\partial t} = a \frac{\partial^2 T(x, t)}{\partial x^2} \\ i\omega \hat{T}(x, \omega) = a \frac{\partial^2 \hat{T}(x, \omega)}{\partial x^2} \end{array} \right]$ F.T. in t

d.h. $\hat{T}(x, \omega)$ ist Lösung der lin. DGL 2. Ordnung

$$\frac{\partial^2 \hat{T}(x, \omega)}{\partial x^2} = i \frac{\omega}{a} \hat{T}(x, \omega)$$

Exponentialansatz $\hat{T}(x, \omega) = \alpha e^{\lambda x}$ führt auf

Bedingungs gl. $\lambda^2 = i \frac{\omega}{a}$ mit Lösungen $\lambda_{1/2} = \pm \sqrt{\frac{\omega}{2a}} (1+i)$

beachte:  oder rein algebraisch: $\left(\frac{1+i}{\sqrt{2}}\right)^2 = \frac{1-i}{2} = 1 \checkmark$

$$\text{d.h. } \hat{T}(x, \omega) = \alpha_1 e^{+\sqrt{\frac{\omega}{2a}} (1+i)x} + \alpha_2 e^{-\sqrt{\frac{\omega}{2a}} (1+i)x}$$

wegen Endlichkeit von $\hat{T}(x, \omega)$ für $|x| \rightarrow \infty$ folgt

$$\hat{T}(x, \omega) = \begin{cases} \alpha e^{+\sqrt{\frac{\omega}{2a}} (1+i)x} & : x < 0 \\ \alpha e^{-\sqrt{\frac{\omega}{2a}} (1+i)x} & : x > 0 \end{cases}$$

$$\text{d.h. genau } \hat{T}(x, \omega) = \alpha e^{-\sqrt{\frac{\omega}{2a}} (1+i)|x|} ; \quad \alpha = \hat{T}(0, \omega) \rightarrow$$

$$\hat{T}(x, \omega) = \hat{T}(0, \omega) e^{-\sqrt{\frac{c\omega}{2a}}(1+i)|x|}$$

$T(x, t)$ folgt hieraus durch inv. F.T. bzgl. t :

$$T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{d\omega}{2\pi} \hat{T}(0, \omega) e^{-\sqrt{\frac{c\omega}{2a}}(1+i)|x|} e^{i\omega t}$$

d.h.

$$T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{d\omega}{2\pi} \hat{T}(0, \omega) \underbrace{e^{-\sqrt{\frac{c\omega}{2a}}|x|}}_{\text{Dämpfung}} \underbrace{e^{i(\omega t - \sqrt{\frac{c\omega}{2a}}|x|)}}_{\text{Phasenverschiebung}}$$

(***)

Dämpfung

Phasenverschiebung

z.B. $T(0, t) = v \cos \Omega t = \text{Re } v e^{i\Omega t}$

$$T(0, t) = v e^{i\Omega t} \xrightarrow{\text{F.T.}} \hat{T}(0, \omega) = 2\pi v \delta(\omega - \Omega)$$

↳ dann $\int \frac{d\omega}{2\pi} 2\pi v \delta(\omega - \Omega) e^{i\omega t} = v e^{i\Omega t} v$

$$\rightarrow T(x, t) = v e^{-\sqrt{\frac{\Omega}{2a}}|x|} e^{i(\Omega t - \sqrt{\frac{\Omega}{2a}}|x|)}$$

(***)

d.h.

$$T(x, \omega) \equiv \text{Re } \hat{T}(x, t) = v \underbrace{e^{-\sqrt{\frac{\Omega}{2a}}|x|}}_{\text{Dämpfung}} \underbrace{\cos(\Omega t - \sqrt{\frac{\Omega}{2a}}|x|)}_{\text{Phasenverschiebung}}$$

Dämpfung

Phasenverschiebung

insbesondere: Phasenverschiebung um π verbunden durch Dämpfung um $e^{-\pi} \approx 0,043$.