Vektoranalysis – Lineare Algebra – Blatt 1

Sommersemester 2021

Webpage: http://www.thp.uni-koeln.de/~rk/vala_21.html/

https://www.ilias.uni-koeln.de/ilias/goto_uk_crs_3862464.html

Abgabe: Montag=, den 26.04.2021, 23:59 Uhr

Tauschen Sie sich gegenseitig über die Aufgaben aus und geben Sie in kleinen Gruppen von zwei oder drei Studierenden ab.

1. Zur Diskussion 0 Punkte

Folgende Aufgaben sind nach Lektüre des Vorlesungsskripts einfach zu beantworten:

- a) Was ist ein Operator?
- b) Wie sind (positive und negative) ganzahlige Potenzen eines Operators definiert?
- c) Der Operator $P:V\to V$ sei eine Projektion, d.h. es gilt $P^2=P$. Ferner sei $Q:=\mathbf{1}_V-P$ und $A:=\lambda_1P+\lambda_2Q$. Zeigen Sie, dass

$$Q^2 = Q$$
, $PQ = 0$, $QP = 0$, $A^n = \lambda_1^n P + \lambda_2^n Q$.

- d) A sei ein Operator und f(x) sei eine Funktion mit Potenzreihe $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$. Was ist dann mit f(A) gemeint? Was ergibt sich demnach für $\sin(A)$ für den in c) definierten Operator A?
- e) Wie wirkt der Operator $e^{a\frac{\partial}{\partial x}}$ (wobei a eine reelle Konstante) auf eine (hinreichend glatte) Funktion f(x)? Warum?
- f) Wie wird die Abbildungsmatrix ${}_CA_B$ einer linearen Abbildung $A:V\to W$ bzgl. der Basen B und C von V bzw. W aufgestellt? Wozu dient ${}_CA_B$?

2. Orthogonale Projektionen

3+3+2 Punkte

 $P_1,P_2,\dots P_k:V o V$ sei ein vollständinges System orthogonaler Projektionen; d.h. es gilt $P_iP_j=\delta_{ij}P_i$ und $\sum_i P_i=\mathbf{1}_V$. Ferner sei $A=\sum_{i=1}^k \lambda_i P_i$ mit $\lambda_i\in\mathbb{R}\setminus\{0\}$ und f(x) eine analytische Funktion mit Potenzreihe $f(x)=\sum_{n=0}^\infty a_n x^n$. Zeigen Sie:

- a) $A^n = \sum_{i=1}^k \lambda_i^n \, P_i \,, \qquad$ für alle $n \in \mathbb{Z}.$
- b) $f(A) = \sum_{i=1}^{k} f(\lambda_i) P_i$.
- c) Unter welchen Voraussetzungen an f(x) und $\lambda_1,\ldots,\lambda_k$ ist f(A) invertierbar? Wie lautet dann $f(A)^{-1}$?

3. Lineare Unabhängigkeit

10 Punkte

 $F:V \to V$ sei eine lineare Abbildung und $v \in V$, $n \in \mathbb{N}$ derart, dass

$$F^n v \neq 0 \quad \text{und} \quad F^{n+1} v = 0 \ .$$

Beweisen Sie, dass dann v, Fv, F^2v, \dots, F^nv linear unabhängige Vektoren sind.

4. Matrixdarstellung linearer Abbildungen

8 Punkte

Bestimmen Sie die Matrixdarstellung der folgenden linearen Abbildungen in der Standardbasis, wobei \mathbb{I} die identische Abbildung und \vec{n} ein fest gewählter normierter Vektor ist.

- **a)** $A_{\vec{n}}: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$, $\vec{a} \mapsto \vec{n} \times \vec{a}$
- **b)** $\mathcal{P}_{\vec{n}}: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$, $\vec{a} \mapsto \langle \vec{n}, \vec{a} \rangle \ \vec{n}$
- c) $l_{\vec{n}}: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$, $\vec{a} \mapsto \langle \vec{n}, \vec{a} \rangle$
- d) $O_{\vec{n}} = \mathbb{I} \mathcal{P}_{\vec{n}}$

5. Ableitungsoperator

8 Punkte

 P_k sei der Vektorraum ganzrationaler Funktion maximalen Grades k. Im Folgenden betrachten wir Basen

$$B_k = (1, x, x^2, \dots, x^k), \quad C_k = (1, x + a, (x + a)^2, \dots, (x + a)^k) \qquad (a \in \mathbb{R})$$

und lineare Abbildungen

$$R = \frac{\partial}{\partial x} : P_3 \to P_2, \qquad S = \frac{\partial^2}{\partial x^2} : P_3 \to P_1, \qquad T = e^{a\frac{\partial}{\partial x}} : P_2 \to P_2.$$

Bestimmen Sie folgende Abbildungsmatrizen:

$$B_2 R_{B_3}, \qquad B_1 S_{B_3}, \qquad B_2 T_{B_2}, \qquad C_2 T_{B_2}.$$

6. Multiplikation von Matrizen mit Vektoren

6 Punkte

Wenden Sie, falls möglich, folgende Matrizen

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 9 & 6 \\ 9 & 3 & 6 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 12 & 23 & 47 & 1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 8 & 1 \\ 2 & -8 \\ 2 & 2 \\ 0 & -3 \\ 5 & 2 \end{pmatrix}$$

auf die Vektoren

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 33 \end{pmatrix}, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

an.