

Fouriertransformation, δ -Distribution / δ -Funktion, Fourierreihe

↳ z.B. zur Lösung (partieller) DGLen in Mechanik, ED, QM, Stat. Phys.

Erinnerung: reelle / komplexe / vektorwertige Funktionen können addiert und skalarmultipliziert werden und bilden somit Vektorraum:

$$\begin{array}{l} \lceil \\ \text{z.B. } f, g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C} \quad \rightarrow \quad f + g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C} \\ \phantom{\text{z.B. } f, g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}} \phantom{f + g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}} x \mapsto f(x) + g(x) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \lambda f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C} \\ \phantom{\lambda f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}} x \mapsto \lambda f(x) \end{array} \quad \rfloor$$

off zweckmäßig: stelle eine Fkt. f als Linearkombination der Elemente eines vollständigen Funktionensystems („Basis“) dar!

→

"Fouriertransformation": wähle ebene Wellen $\chi_h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$:

$$\chi_h(x) = \frac{1}{2\pi} e^{ihx}$$

, Wellenzahl $h \in \mathbb{R}$

→ vollständiges Funktionensystem $\{\chi_h\}_{h \in \mathbb{R}}$

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} dh \hat{f}(h) \chi_h(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dh}{2\pi} \hat{f}(h) e^{ihx}$$

Fkt. f als Linear-
kombination ebener Wellen

"Basis"-Fkt χ_h
" χ_h -Komponente" von f
" Summation über alle Basis-Fkten "

Aufgabe: bestimme zu geg. Fkt. $f(x)$ die "Komponenten" $\hat{f}(h)$!

hier: mittels δ -Funktion!



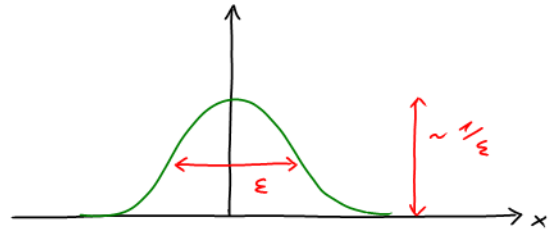
δ -Funktion (eigentlich δ -Distribution, s. u.)

Definition

Die δ -Funktion $\delta(x)$ ist die Grenzfunktion im Limes $\varepsilon \rightarrow 0$ der ε -Gauß-Fkt. (" ε -regularisierten δ -Fkt.")

$$\delta_\varepsilon(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi\varepsilon^2}} e^{-\frac{x^2}{2\varepsilon^2}}$$

\downarrow $\varepsilon \rightarrow 0$



$\delta(x)$ ist somit äquivalent definiert durch die Eigenschaften

(i) $\delta(x) = 0$ für $x \neq 0$

(ii) $\int_a^b \delta(x) dx = 1$ sofern $a < 0 < b$

(iii) $\delta(x)$ beliebig oft diff. bar

Eigenschaften ("Rechenregeln") der δ -Funktion:

$$\int_a^b f(x) \delta(x) dx = f(0)$$

(sofern f stetig in 0 ,
 $a < 0 < b$)

⌈ denn $\int_a^b f(x) \delta_\varepsilon(x) dx \stackrel{\varepsilon \rightarrow 0}{=} f(0) \underbrace{\int_a^b \delta_\varepsilon(x) dx}_{=1} = f(0)$ └

allgemein:

$$\int_a^b f(x) \delta(x - x_0) dx = f(x_0)$$

(sofern f stetig in x_0 ,
 $a < x_0 < b$)

$$\int_a^b f(x) \frac{\partial}{\partial x} \delta(x) dx = - \frac{\partial f(0)}{\partial x}$$

(sofern f stetig
diff. bar in 0 ,
 $a < 0 < b$)

denn für $\varepsilon \rightarrow 0+$ ist

$$\int_a^b f(x) \frac{\partial}{\partial x} \delta_\varepsilon(x) dx \stackrel{\text{P.I.}}{=} \underbrace{f(x) \delta_\varepsilon(x)}_0 \Big|_a^b - \int_a^b \frac{\partial f(x)}{\partial x} \delta_\varepsilon(x) dx = - \frac{\partial f(0)}{\partial x}$$

allgemeiner:

$$\int_a^b f(x) \frac{\partial}{\partial x} \delta(x-x_0) dx = - \frac{\partial f(x_0)}{\partial x}$$

→ k-fache Anwendung:

$$\int_a^b f(x) \frac{\partial^k}{\partial x^k} \delta(x-x_0) dx = (-1)^k \frac{\partial^k f}{\partial x^k}(x_0)$$

Substitutionsregel: Sei $g:]\alpha, \beta[\rightarrow]a, b[$ invertierbare

Funktion mit genau einer einfachen Nullstelle bei $x_0 \in]\alpha, \beta[$;

dann

$$\int_a^b f(x) \delta(g(x)) dx = f(x_0) \cdot \frac{1}{|g'(x_0)|}$$

unter Annahme, dass g monoton steigend (fallend):

$$\int_a^b f(x) \delta(g(x)) \stackrel{x=g^{-1}(u)}{=} \int_a^b f(g^{-1}(u)) \delta(u) \cdot \underbrace{(g^{-1})'(u)}_{\geq 1/|g'(g^{-1}(u))|} du$$

$$= \int_a^b \frac{f(g^{-1}(u))}{|g'(g^{-1}(u))|} \cdot \delta(u) du = \frac{f(x_0)}{|g'(x_0)|}$$

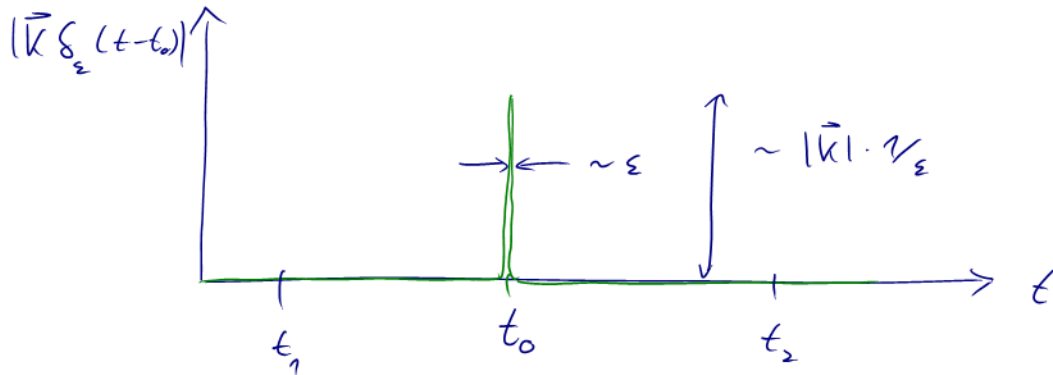
$g^{-1}(u) = x_0$

Anwendungsbeispiele:

$$1) \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} \frac{\sinh hx}{\sqrt{1 + \cosh^2 hx}} \delta(x-x_0) dx = \frac{e^{-x_0^2} \sinh hx_0}{\sqrt{1 + \cosh^2 hx_0}} \quad !$$

2) Kraftstoß der Stärke \vec{k} zur Zeit t_0 :

beschrieben durch zeitabhängige Kraft $\vec{F}(t) = \vec{k} \delta(t-t_0)$

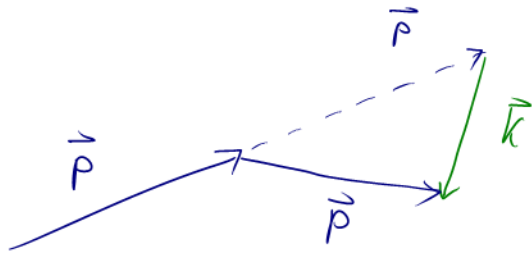


z.B. Kraftstoß auf freies Teilchen mit Impuls $\vec{p}(t_1) \equiv \vec{p}$,

$$\vec{p}(t_2) \equiv \vec{p}' = ?$$

Newton: $\dot{\vec{p}}(t) = \vec{F}(t) \xrightarrow[t_1]{t_2} \underline{\underline{\vec{p}' - \vec{p}}} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}(t) dt$

$$= \int_{t_1}^{t_2} \vec{k} \delta(t - t_0) dt = \underline{\underline{\vec{k}}}$$



Wir schließen mit einer kurzen Erläuterung des Begriffs Distribution in der Mathematik:

Distribution D (in \mathbb{R}) := lineare Abb. $D: \mathcal{T} \rightarrow \mathbb{R}$
 $f \mapsto D[f]$

hierbei ist \mathcal{T} der Raum der sog. Testfunktionen auf \mathbb{R} :

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ist Testfunktion g.d.w. f bel. oft diff. bar ist und zudem nur auf einer kompakten Teilmenge von \mathbb{R} verschieden von 0 ist

Beispiele

1) für jede (hinreichend glatte) Fkt $u: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ist die reguläre Distribution R_u erklärt durch

$$R_u[f] := \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) u(x) dx$$

┌ Linearität: für $f, g \in \mathcal{T}$, $\lambda \in \mathbb{R}$:

$$\begin{aligned} R_u[\underline{f + \lambda g}] &= \int_{-\infty}^{\infty} (f(x) + \lambda g(x)) u(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x) u(x) dx + \lambda \int_{-\infty}^{\infty} g(x) u(x) dx = \underline{R_u[f]} + \lambda \underline{R_u[g]} \end{aligned} \quad \text{┘}$$

Eine Distribution, die nicht mittels einer geeigneten Fkt. u als reguläre Distribution R_u geschrieben werden kann, heißt singulär.

2) δ -Distribution an der Stelle x_0 : $\delta_{x_0}: \mathcal{T} \rightarrow \mathbb{R}$

erklärt durch

$$\boxed{\delta_{x_0}[f] := f(x_0)},$$

ist singuläre Distribution und tatsächlich Grenzdistribution der regulären Distributionen $\delta_{x_0, \varepsilon}$, erklärt für $\varepsilon > 0$ durch

$$\delta_{x_0, \varepsilon}[f] := \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \delta_{\varepsilon}(x - x_0) dx.$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \delta_{x_0, \varepsilon} \stackrel{!}{=} \delta_{x_0}$$

Γ dem

$$\delta_{x_0, \varepsilon} [f] \equiv \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \delta_{\varepsilon}(x-x_0) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} f(x_0) \equiv \delta_{x_0} [f]$$

Die Ableitung einer allg. Distribution D ist erklärt

durch

$$\frac{\partial}{\partial x} D[f] := -D\left[\frac{\partial f}{\partial x}\right]$$

┌ denn das läuft im Falle einer regulären Distribution
 R_u genau auf Ableitung der Funktion u hinaus:

$$\frac{\partial}{\partial x} R_u[f] \stackrel{\text{Def.}}{=} -R_u\left[\frac{\partial f}{\partial x}\right] = -\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial f}{\partial x}(x) u(x) dx$$

$$\stackrel{\text{P.I.}}{=} \underbrace{-f(x)u(x)}_{-\infty}^{+\infty} + \int f(x) \frac{\partial u}{\partial x} dx = R_{\frac{\partial u}{\partial x}}[f]$$

$= 0$, da f Testfkt.