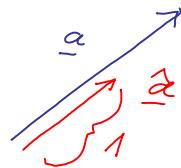


Richtungsvektor ("Richtung") eines Vektors $\underline{\alpha}$:

$$\hat{\underline{\alpha}} := \frac{1}{|\underline{\alpha}|} \underline{\alpha}$$



damit $|\hat{\underline{\alpha}}| = 1$ und natürlich $\underline{\alpha} = |\underline{\alpha}| \hat{\underline{\alpha}}$

(auf 1 normierte Vektoren heißen auch Einheitsvektoren)

Parallel- und Orthogonalkomponente,

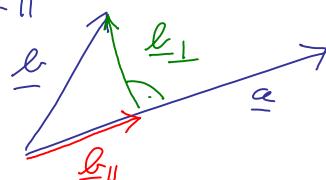
eines Vektors \underline{b} bzgl. Vektor $\underline{\alpha}$: $\underline{b} = \underline{b}_{||} + \underline{b}_{\perp}$

mit

$$\underline{b}_{||} := \langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle \hat{\underline{\alpha}}$$

$$\underline{b}_{\perp} := \underline{b} - \underline{b}_{||}$$

geometrisch:



(denn mit $\underline{b}_{||} = \lambda \underline{\alpha}$ ($\lambda = \langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle / |\underline{\alpha}|$) $\underline{b}_{||}$ parallel (parallel) zu $\underline{\alpha}$; ferner

$$\begin{aligned} \langle \underline{b}_{\perp}, \underline{\alpha} \rangle &= \langle \underline{b} - \langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle \hat{\underline{\alpha}}, \underline{\alpha} \rangle = \langle \underline{b}, \underline{\alpha} \rangle - \langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle \underbrace{\langle \hat{\underline{\alpha}}, \underline{\alpha} \rangle}_{|\underline{\alpha}|^2} \\ &= \langle \underline{b}, \underline{\alpha} \rangle - \langle \underline{b}, |\underline{\alpha}| \hat{\underline{\alpha}} \rangle = 0, \end{aligned}$$

also $\underline{b}_{\perp} \perp \underline{\alpha}$ und schließlich $\underline{b} = \underline{b}_{||} + \underline{b}_{\perp}$,

damit ergibt sich genau obige Bild.

Insbesondere ist $|\underline{b}_{||}| = |\langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle|$, d.h.

$|\langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle| = \text{Länge der Projektion von } \underline{b} \text{ auf } \underline{\alpha}$

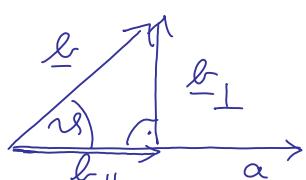
auch: $\underline{b}_{||} = \boxed{\langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle \hat{\underline{\alpha}}} = \text{Projektion von } \underline{b} \text{ auf } \underline{\alpha}$

Diese häufig benutzten Relationen ergeben die geometrische

Deutung des Skalarprodukts.

→ Cauchy-Schwarz Ungleichung: $|\langle \underline{\alpha}, \underline{b} \rangle| \leq |\underline{\alpha}| |\underline{b}|$ (s.u.)

→ Winkel zwischen Vektoren $\underline{\alpha}$ und \underline{b} :



$$\cos \vartheta \stackrel{!}{=} \frac{|\underline{b}_{||}|}{|\underline{b}|} = \frac{|\langle \underline{b}, \hat{\underline{\alpha}} \rangle|}{|\underline{b}|} = \frac{|\langle \underline{b}, \underline{\alpha} \rangle|}{|\underline{b}| |\underline{\alpha}|}$$

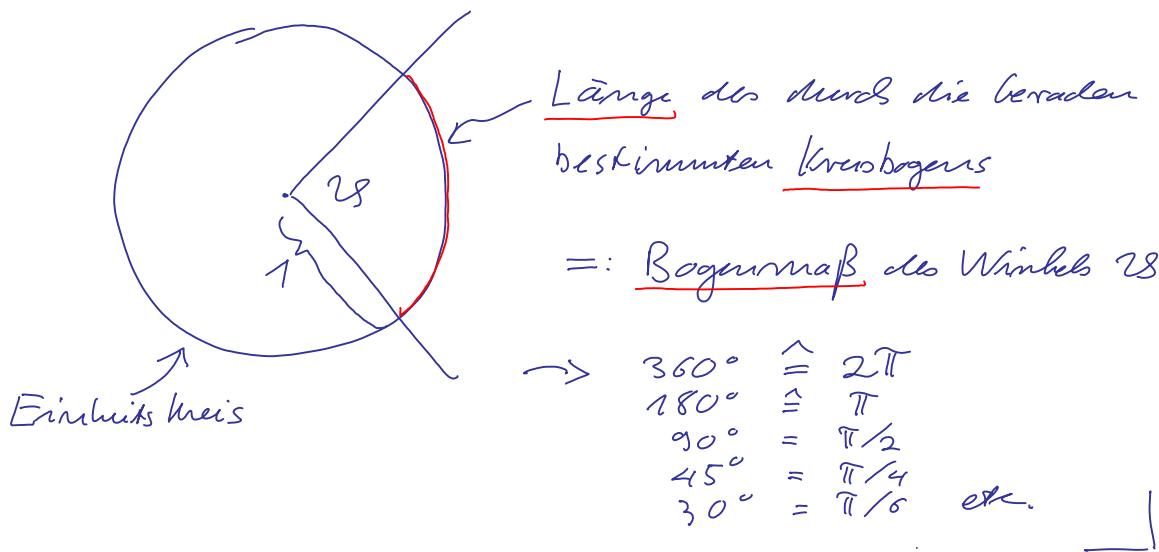
damit $\varphi > \pi/2$ ($\approx 90^\circ$) falls $\langle \underline{b}, \hat{\alpha} \rangle < 0$

setzen wir

$$\boxed{\cos \varphi \stackrel{!}{=} \frac{\langle \underline{b}, \alpha \rangle}{|\underline{b}| |\alpha|} = \langle \hat{\underline{b}}, \hat{\alpha} \rangle}, \quad \varphi \in [0, \pi]$$

(\rightarrow geometrische Interpretation / Definition des Skalarprodukts: $\langle \underline{b}, \alpha \rangle = |\underline{b}| |\alpha| \cos \varphi$)

Γ Bogenmaß eines Winkels:



Beispiel der Cauchy-Schwarz Ungleichung:

nach Konstruktion $|\underline{b}_{\parallel}|^2 = |\underline{b}|^2 - |\underline{b}_{\perp}|^2$ (s.a Pythagoras),
d.h. $|\underline{b}|^2 \geq |\underline{b}_{\parallel}|^2 = \langle \underline{b}, \hat{\alpha} \rangle^2 = (\langle \underline{b}, \alpha \rangle_{|\alpha|})^2$
 $\rightarrow |\underline{b}|^2 |\alpha|^2 \geq \langle \underline{b}, \alpha \rangle^2 \rightarrow |\underline{b}| |\alpha| \geq |\langle \underline{b}, \alpha \rangle|$ ■

Beispiele in den Übungen!

Vektorprodukt für 3D eukl. VR (mit Orientierung)

$$\hookrightarrow: V \ni \alpha, \underline{b} \longmapsto \alpha \times \underline{b} \in V$$

mit definierenden Eigenschaften

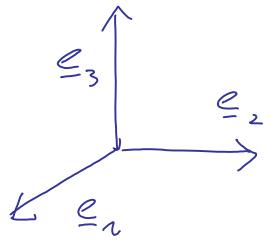
$$1) \quad \underline{\alpha} \times \underline{b} = - \underline{b} \times \underline{\alpha} \quad (\text{Antisymmetrie})$$

$$2) \quad (\lambda \underline{\alpha}) \times \underline{b} = \lambda (\underline{\alpha} \times \underline{b})$$

$$(\underline{\alpha} + \underline{b}) \times \underline{c} = \underline{\alpha} \times \underline{c} + \underline{b} \times \underline{c} \quad (\text{Linearität})$$

$$3) \quad \underline{m}_1, \underline{m}_2 \text{ orthonormal} \Rightarrow \underline{m}_1, \underline{m}_2, \underline{m}_3 \text{ rechts-} \\ \text{händige ONB}$$

Z.B.



mach 3) gilt:

$$\underline{e}_1 \times \underline{e}_2 = \underline{e}_3$$

$$\underline{e}_3 \times \underline{e}_1 = \underline{e}_2$$

$$\underline{e}_2 \times \underline{e}_3 = \underline{e}_1$$

mach 1) $\underline{a} \times \underline{a} = \underline{0} \rightarrow \underline{a} \times \underline{b} = \underline{a} \times (\underline{b}_{\parallel} + \underline{b}_{\perp}) =$

$$\underline{a} \times \underline{b}_{\perp} = |\underline{a}| |\underline{b}_{\perp}| \hat{\underline{a}} \times \hat{\underline{b}}_{\perp}$$

$=: \hat{\underline{n}}$ Einheitsvektor s.d. $\hat{\underline{a}}, \hat{\underline{b}}_{\perp}, \hat{\underline{n}}$ rechtsständige ONB

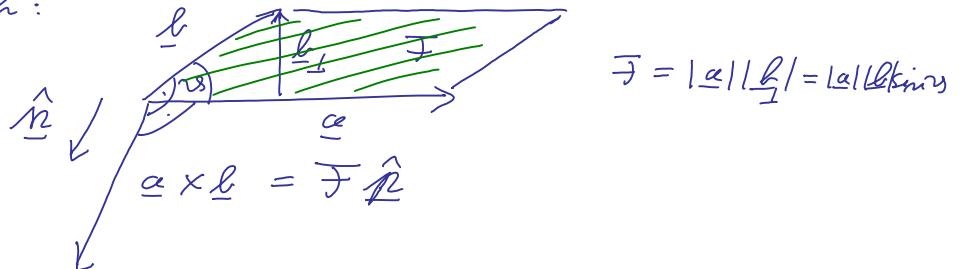
$$\text{mit } |\underline{b}_{\perp}|^2 = |\underline{b}|^2 - |\underline{b}_{\parallel}|^2$$

$$= |\underline{b}|^2 (1 - \cos^2 \varphi) = |\underline{b}|^2 \sin^2 \varphi \text{ also}$$

$$\underline{a} \times \underline{b} = |\underline{a}| |\underline{b}| \sin \varphi \hat{\underline{n}}$$

$$\text{umbes. } |\underline{a} \times \underline{b}| = |\underline{a}| |\underline{b}| \sin \varphi$$

geometrisch:



Anwendungen:

• Spatprodukt (3D)

• Congruenzkomponenten:

